

1.1 Définitions et premières propriétés

1.1.1 Notion de topologie, ouverts

Définition 1.1.1. Soit X un ensemble non vide. On appelle **topologie** sur X toute partie \mathcal{T} de $\mathcal{P}(X)$ vérifiant les axiomes suivants

(\mathcal{O}_1) $\emptyset \in \mathcal{T}$, $X \in \mathcal{T}$;

(\mathcal{O}_2) pour tout $(A_i)_{1 \leq i \leq n} \subset \mathcal{T}$, $\bigcap_{i=1}^n A_i \in \mathcal{T}$ (stabilité par intersection finie) ;

(\mathcal{O}_3) pour tout $(A_i)_{i \in I} \subset \mathcal{T}$, $\bigcup_{i \in I} A_i \in \mathcal{T}$ (stabilité par union quelconque).

Les éléments de \mathcal{T} s'appellent **les ouverts** ou **les parties ouvertes** de X .

L'ensemble X , muni de la topologie \mathcal{T} , est appelé **espace topologique**, on le note quelquefois (X, \mathcal{T}) .

Remarque 1.1.1. Dans l'axiome (\mathcal{O}_2), on peut remplacer l'intersection finie par l'intersection de deux éléments, i.e.,

(\mathcal{O}_2)' pour tout $A, B \in \mathcal{T}$, $A \cap B \in \mathcal{T}$.

Exemple 1.1.1.

1. Soit X un ensemble non vide. Alors $\mathcal{T}_g = \{\emptyset, X\}$ est une topologie sur X appelée la **topologie grossière** et $\mathcal{T}_d = \mathcal{P}(X)$ est une topologie sur X appelée la **topologie discrète**.

2. Soit $X = \{x, y\}$ un ensemble à deux éléments. Alors les topologies sur X sont $\mathcal{T}_1 = \{\emptyset, X\}$, $\mathcal{T}_2 = \{\emptyset, \{x\}, X\}$, $\mathcal{T}_3 = \{\emptyset, \{y\}, X\}$, $\mathcal{T}_4 = \{\emptyset, \{x\}, \{y\}, X\}$.

Définition 1.1.2. Soit \mathcal{T}_1 et \mathcal{T}_2 deux topologies définies sur un ensemble X . On dit que \mathcal{T}_1 est **plus faible** ou **moins fine** que \mathcal{T}_2 si $\mathcal{T}_1 \subset \mathcal{T}_2$. Cela définit une relation d'ordre sur les topologies de X .

Exemple 1.1.2. Soit (X, \mathcal{T}) un espace topologique, alors la topologie grossière est moins fine que \mathcal{T} et \mathcal{T} est moins fine que la topologie discrète.

1.1.2 Topologie sur \mathbb{R}

Définition 1.1.3. Soit $I \subset \mathbb{R}$. On dit que I est un **intervalle** si et seulement si

$$\forall x, y \in I, \forall z \in \mathbb{R}, x \leq z \leq y \Rightarrow z \in I.$$

Définition 1.1.4. Soit $x_0 \in \mathbb{R}$. On appelle **intervalle centré en x_0** tout intervalle de la forme $]x_0 - h, x_0 + h[$ avec $h > 0$. h s'appelle le **rayon** de cet intervalle.

Proposition 1.1.1. On considère sur \mathbb{R} la famille $\mathcal{T}_{\mathbb{R}}$ définie par

$$\mathcal{T}_{\mathbb{R}} = \{A \subset \mathbb{R}, \forall x \in A, \exists h > 0,]x - h, x + h[\subset A\}.$$

Alors $\mathcal{T}_{\mathbb{R}}$ est une topologie sur \mathbb{R} appelée la **topologie usuelle**.

Preuve.

(\mathcal{O}_1) Si $\emptyset \notin \mathcal{T}_{\mathbb{R}}$, alors il existe $x \in \emptyset$ tel que pour tout $h > 0$, $]x - h, x + h[\not\subset \emptyset$, contradiction avec la vacuité de \emptyset , d'où $\emptyset \in \mathcal{T}_{\mathbb{R}}$. De plus

$$\forall x \in \mathbb{R}, \forall h > 0,]x - h, x + h[\subset \mathbb{R},$$

d'où $\mathbb{R} \in \mathcal{T}_{\mathbb{R}}$.

(\mathcal{O}_2) Soient $A, B \in \mathcal{T}_{\mathbb{R}}$ et soit $x \in A \cap B$. Alors $x \in A$ et $x \in B$, donc, il existe $h_1 > 0$ et $h_2 > 0$ tels que

$$]x - h_1, x + h_1[\subset A \quad \text{et} \quad]x - h_2, x + h_2[\subset B.$$

On pose $h = \min\{h_1, h_2\}$, alors $]x - h, x + h[\subset A \cap B$. Par conséquent, $A \cap B \in \mathcal{T}_{\mathbb{R}}$.

(\mathcal{O}_3) Soit $(A_i)_{i \in I} \subset \mathcal{T}_{\mathbb{R}}$ une famille quelconque.

Soit $x \in \bigcup_{i \in I} A_i$, alors il existe $i_0 \in I$ tel que $x \in A_{i_0}$, or $A_{i_0} \in \mathcal{T}_{\mathbb{R}}$ alors il existe $h > 0$ tel que $]x - h, x + h[\subset A_{i_0} \subset \bigcup_{i \in I} A_i$. On en déduit que $\bigcup_{i \in I} A_i \in \mathcal{T}_{\mathbb{R}}$.

De (\mathcal{O}_1), (\mathcal{O}_2) et (\mathcal{O}_3), $\mathcal{T}_{\mathbb{R}}$ est une topologie sur \mathbb{R} . \square

Proposition 1.1.2. *Tout intervalle ouvert de \mathbb{R} est un ouvert par rapport à la topologie usuelle.*

Proposition 1.1.3. *Tout ouvert de $(\mathbb{R}, \mathcal{T}_{\mathbb{R}})$ est un intervalle ouvert ou bien union d'intervalles ouverts.*

1.1.3 Ensembles fermés- Voisinages

Définition 1.1.5 (Ensemble fermé). *Soit (X, \mathcal{T}) un espace topologique et A un sous ensemble de X . On dit que A est un **fermé** ou **partie fermée** de X si le complémentaire de A dans X est ouvert. Autrement dit, si l'on a $C_X^A \in \mathcal{T}$.*

Exemple 1.1.3.

1. *La famille*

$$\mathcal{T} = \{\emptyset, X, \{a\}, \{c, d\}, \{a, c, d\}, \{b, c, d, e\}\}$$

définit une topologie sur $X = \{a, b, c, d, e\}$.

Les fermés de X sont les sous ensembles $\emptyset, X, \{b, c, d, e\}, \{a, b, e\}, \{b, e\}$ et $\{a\}$.

Notons qu'il y a des sous ensembles de X , tel que $\{d, c, d, e\}$ qui sont à la fois ouverts et fermés, et qu'il existe aussi des sous ensembles de X tel que $\{a, b\}$ qui ne sont ni ouverts ni fermés.

2. *Soit X un espace topologique discret. Alors tous les sous ensembles de X sont à la fois ouverts et fermés.*

Proposition 1.1.4. *Soit (X, \mathcal{T}) un espace topologique. Alors la famille des ensembles fermés possède les propriétés suivantes*

(\mathcal{F}_1) \emptyset, X sont des fermés de X ;

(\mathcal{F}_2) pour toute $(B_i)_{i \in I}$ famille quelconque de fermés, $\bigcap_{i \in I} B_i$ est un fermé ;

(\mathcal{F}_3) pour toute $(B_i)_{1 \leq i \leq n}$ famille finie de fermés, $\bigcup_{i=1}^n B_i$ est fermé.

Remarque 1.1.2. L'axiome (\mathcal{O}_2) et la propriété (\mathcal{F}_2) ne se généralisent pas à une famille quelconque.

Donnons deux exemples dans $(\mathbb{R}, \mathcal{T}_{\mathbb{R}})$.

- $\bigcap_{n \in \mathbb{N}^*}]-\frac{1}{n}, \frac{1}{n}[= \{0\}$ n'est pas un ouvert.
- $\bigcup_{n \in \mathbb{N}^*} [-1 + \frac{1}{n}, 1 - \frac{1}{n}] =]-1, 1[$ n'est pas un fermé.

Définition 1.1.6 (Voisinage). Soit (X, \mathcal{T}) un espace topologique et x un point de X . On dit qu'une partie V de X est un **voisinage** de x s'il existe un ouvert \mathcal{O} de \mathcal{T} tel que $x \in \mathcal{O} \subset V$. On note $\mathcal{V}(x)$ la famille des voisinages de x ,

$$\mathcal{V}(x) = \{V \subset X, \exists \mathcal{O} \in \mathcal{T}, x \in \mathcal{O} \subset V\}.$$

Exemple 1.1.4. 1. Dans $(\mathbb{R}, \mathcal{T}_{\mathbb{R}})$, soit $x \in \mathbb{R}$. On a

$$(V \in \mathcal{V}(x)) \Leftrightarrow (\exists \mathcal{O} \in \mathcal{T}_{\mathbb{R}}, x \in \mathcal{O} \subset V),$$

Or, comme $\mathcal{O} \in \mathcal{T}_{\mathbb{R}}$ et $x \in \mathcal{O}$, il existe $h > 0$ tel que $]x - h, x + h[\subset \mathcal{O}$, et puisque $]x - h, x + h[\in \mathcal{T}_{\mathbb{R}}$, on obtient

$$(V \in \mathcal{V}(x)) \Leftrightarrow (\exists h > 0,]x - h, x + h[\subset V).$$

Par exemple, $]x - \frac{1}{2}, x + 1[\cup \{5\}$ est un voisinage de x .

2. Soit l'espace topologique (X, \mathcal{T}) où $X = \{a, b, c\}$ et $\mathcal{T} = \{\emptyset, X, \{a\}, \{b\}, \{a, b\}\}$. Alors,

$$\mathcal{V}(a) = \{\{a\}, \{a, b\}, \{a, c\}, X\},$$

$$\mathcal{V}(b) = \{\{b\}, \{a, b\}, \{b, c\}, X\},$$

et

$$\mathcal{V}(c) = \{X\}.$$

Proposition 1.1.5. Soit (X, \mathcal{T}) un espace topologique. Les familles $\mathcal{V}(x)$ de parties de X , $x \in X$, vérifient les propriétés suivantes, appelées **axiomes des voisinages**.

1. Pour tout $x \in X$, $\mathcal{V}(x) \neq \emptyset$ et pour tout $V \in \mathcal{V}(x)$, on a $x \in V$.
2. Toute partie de X qui contient un élément de $\mathcal{V}(x)$ appartient à $\mathcal{V}(x)$.
3. Une intersection finie d'éléments de $\mathcal{V}(x)$ est un élément de $\mathcal{V}(x)$.

4. Pour tout $x \in X$ et tout $V \in \mathcal{V}(x)$, il existe $W \in \mathcal{V}(x)$ tel que pour tout $y \in W$, on ait $V \in \mathcal{V}(y)$.

Preuve.

Pour tout $x \in X$,

1. $\mathcal{V}(x) \neq \emptyset$ car $X \in \mathcal{V}(x)$.
2. Si $V \in \mathcal{V}(x)$, alors il existe $O \in \mathcal{T}$ tel que $x \in O \subset V$, et si $V \subset W$, on a $x \in O \subset W$ donc $W \in \mathcal{V}(x)$.
3. Si $V, W \in \mathcal{V}(x)$, il existe $O_1, O_2 \in \mathcal{T}$ tels que $x \in O_1 \subset V$ et $x \in O_2 \subset W$, donc $x \in O_1 \cap O_2 \subset V \cap W$. Or $O_1 \cap O_2 \in \mathcal{T}$, donc $V \cap W \in \mathcal{V}(x)$.
4. Si $V \in \mathcal{V}(x)$ il existe $O \in \mathcal{T}$ tel que $x \in O \subset V$ et $O \in \mathcal{V}(x)$. Posons $W = O$, pour tout $y \in W$, on a $y \in O \subset W$, donc $W \in \mathcal{V}(y)$.

□

Proposition 1.1.6. Soit (X, \mathcal{T}) un espace topologique et $A \subset X$. A est un ouvert si et seulement s'il est un voisinage de chacun de ses points.

Preuve.

Il résulte immédiatement de la définition que si A est un ouvert de X , alors A est voisinage de chacun de ses points. Réciproquement, soit A une partie de X qui est voisinage de chacun de ses points. Alors pour tout $x \in A$, il existe un ouvert \mathcal{O}_x de X contenant x et contenu dans A . Donc on a $A \subset \bigcup_{x \in A} \mathcal{O}_x \subset A$, c'est à dire, $A = \bigcup_{x \in A} \mathcal{O}_x$. C'est une réunion d'ouverts, donc un ouvert. □

Définition 1.1.7. Soit (X, \mathcal{T}) un espace topologique.

- On appelle **base d'ouverts** toute partie $\mathcal{B} \subset \mathcal{T}$ telle que tout ouvert est réunion d'ouverts de \mathcal{B} , i.e.,

$$\forall \mathcal{O} \in \mathcal{T}, \exists (B_i)_{i \in I} \subset \mathcal{B}, \mathcal{O} = \bigcup_{i \in I} B_i.$$

- Soit $x \in X$. On appelle **système fondamental de voisinages** de x ou **base de voisinages** de x , toute partie \mathcal{B}_x de voisinages de x telle que pour tout voisinage V de x , il existe $B \in \mathcal{B}_x$ tel que $B \subset V$, i.e.,

$$\forall V \in \mathcal{V}(x), \exists B \in \mathcal{B}_x, B \subset V.$$

- Exemple 1.1.5.** 1. De l'Exemple 1.1.4. 1., pour tout $x \in \mathbb{R}$ la famille $\mathcal{B}_x = \{]x - h, x + h[, h > 0\}$ est une base de voisinage de x .
2. Dans $(\mathbb{R}, \mathcal{T}_{\mathbb{R}})$, la famille des intervalles ouverts de \mathbb{R} forme une base d'ouverts.
3. Dans un espace topologique quelconque X , pour tout $x \in X$, $\mathcal{V}(x)$ et la famille des voisinages ouverts de x sont des bases de voisinages de x .
4. Dans un espace topologique discret X , pour tout $x \in X$, $\mathcal{B}_x = \{\{x\}\}$ est une base de voisinages de x .

1.1.4 Intérieur, adhérence, frontière d'un ensemble

Définition 1.1.8. Soit (X, \mathcal{T}) un espace topologique et $A \subset X$.

- On dit qu'un point $x \in X$ est **intérieur** à A si A est un voisinage de x dans X .
- L'ensemble des points intérieurs à A s'appelle **L'intérieur de A** et se note $\overset{\circ}{A}$ (ou bien $\text{int}A$). Alors

$$x \in \overset{\circ}{A} \Leftrightarrow A \in \mathcal{V}(x) \Leftrightarrow \exists O \in \mathcal{T}, x \in O \subset A.$$

- On appelle **extérieur** de A , noté $\text{ext}A$, l'intérieur de C_X^A , i.e., $\text{ext}A = \text{int}C_X^A$.

Proposition 1.1.7. Soit (X, \mathcal{T}) un espace topologique et $A \subset X$. L'intérieur de A est la réunion de tous les ouverts de (X, \mathcal{T}) contenus dans A . C'est donc un ouvert et c'est le plus grand des ouverts contenus dans A .

Preuve.

Soit $x \in \overset{\circ}{A}$, alors il existe un ouvert O_x de X tel que $x \in O_x \subset A$, d'où $\{x\} \subset O_x \subset A$. Par conséquent, $\overset{\circ}{A} = \bigcup_{x \in \overset{\circ}{A}} \{x\} \subset \bigcup_{x \in \overset{\circ}{A}} O_x \subset A$.

Considérons maintenant $(O_i)_{i \in I}$ la famille de tous les ouverts qui sont inclus dans A alors

$$\bigcup_{x \in \overset{\circ}{A}} O_x \subset \bigcup_{i \in I} O_i. \text{ D'où}$$

$$\overset{\circ}{A} \subset \bigcup_{i \in I} O_i. \quad (1.1)$$

D'autre part, soit $y \in \bigcup_{i \in I} O_i$, alors, il existe $i_0 \in I$ tel que $y \in O_{i_0} \subset A$, d'où $y \in \overset{\circ}{A}$. Donc

$$\bigcup_{i \in I} O_i \subset \overset{\circ}{A}. \quad (1.2)$$

De (1.1) et (1.2), on obtient que $\overset{\circ}{A} = \bigcup_{i \in I} O_i$. Donc $\overset{\circ}{A}$ est un ouvert et c'est le plus grand des ouverts contenus dans A . \square

Exemple 1.1.6. 1. Dans $(\mathbb{R}, \mathcal{T}_{\mathbb{R}})$, l'intérieur d'un intervalle est l'intervalle ouvert de mêmes bornes, $\overset{\circ}{\mathbb{Q}} = \overset{\circ}{\mathbb{Z}} = \overset{\circ}{\mathbb{N}} = \widehat{\overset{\circ}{C_{\mathbb{R}}}} = \emptyset$.

2. Si $X = \{1, 2, 3, 4\}$ et $\mathcal{T} = \{\emptyset, \{1\}, \{2\}, \{1, 2\}, X\}$, \mathcal{T} définit une topologie sur X et on a $\widehat{\overset{\circ}{\{1\}}} = \{1\}$, $\widehat{\overset{\circ}{\{2, 3, 4\}}} = \{2\}$.

Proposition 1.1.8. Soit A et B deux parties d'un espace topologique (X, \mathcal{T}) . Alors, on a

1. A est ouvert si et seulement si $A = \overset{\circ}{A}$;
2. $\overset{\circ}{\overset{\circ}{A}} = \overset{\circ}{A}$;
3. si $A \subset B$ alors on a $\overset{\circ}{A} \subset \overset{\circ}{B}$;
4. $\widehat{\overset{\circ}{A \cap B}} = \overset{\circ}{A} \cap \overset{\circ}{B}$;
5. $\overset{\circ}{A} \cup \overset{\circ}{B} \subset \widehat{\overset{\circ}{A \cup B}}$

Preuve.

1. Si A est un ouvert alors $A = \overset{\circ}{A}$. Réciproquement, si $A = \overset{\circ}{A}$, alors A est le voisinage de chacun de ses points, et par la Proposition 1.1.6, A est un ouvert.
2. Comme $\overset{\circ}{A}$ est un ouvert, $\overset{\circ}{\overset{\circ}{A}} = \overset{\circ}{A}$.
3. Soit $x \in \overset{\circ}{A}$, alors il existe $O \in \mathcal{T}$ tel que $x \in O \subset A$, d'où on a $x \in O \subset B$, et par conséquent $x \in \overset{\circ}{B}$, donc on a $\overset{\circ}{A} \subset \overset{\circ}{B}$.
4. On a $A \cap B \subset A$ et $A \cap B \subset B$, donc, par 4., $\widehat{\overset{\circ}{A \cap B}} \subset \overset{\circ}{A}$ et $\widehat{\overset{\circ}{A \cap B}} \subset \overset{\circ}{B}$, d'où $\widehat{\overset{\circ}{A \cap B}} \subset \overset{\circ}{A} \cap \overset{\circ}{B}$. Réciproquement, soit $x \in \overset{\circ}{A} \cap \overset{\circ}{B}$, alors $x \in \overset{\circ}{A}$ et $x \in \overset{\circ}{B}$. Donc, il existe $O, O' \in \mathcal{T}$ tels que $x \in O \subset A$ et $x \in O' \subset B$, d'où $O \cap O' \in \mathcal{T}$ et $x \in O \cap O' \subset A \cap B$, par conséquent, $x \in \widehat{\overset{\circ}{A \cap B}}$. Donc on a $\overset{\circ}{A} \cap \overset{\circ}{B} \subset \widehat{\overset{\circ}{A \cap B}}$, d'où l'égalité.
5. On a $A \subset A \cup B$ et $B \subset A \cup B$, donc, par 4., $\overset{\circ}{A} \subset \widehat{\overset{\circ}{A \cup B}}$ et $\overset{\circ}{B} \subset \widehat{\overset{\circ}{A \cup B}}$, d'où $\overset{\circ}{A} \cup \overset{\circ}{B} \subset \widehat{\overset{\circ}{A \cup B}}$.

\square

Définition 1.1.9. Soit (X, \mathcal{T}) un espace topologique et $A \subset X$.

- On dit qu'un point $x \in X$ est **adhérent** à A si pour tout $V \in \mathcal{V}(x)$, $V \cap A \neq \emptyset$.
- L'ensemble des points adhérents à A s'appelle **l'adhérence (ou fermeture) de A** et se note \overline{A} . Alors

$$x \in \overline{A} \Leftrightarrow \forall V \in \mathcal{V}(x), V \cap A \neq \emptyset.$$

- On dit qu'un point $x \in X$ est un **point d'accumulation (ou point limite) de A** si tout voisinage de x dans X contient un point de A autre que x .
- L'ensemble des points d'accumulation de A s'appelle **ensemble dérivé de A** et se note A' . Alors

$$x \in A' \Leftrightarrow \forall V \in \mathcal{V}(x), (V \setminus \{x\}) \cap A \neq \emptyset.$$

- On dit qu'un point $x \in A$ est un **point isolé dans A** s'il existe $V \in \mathcal{V}(x)$ tel que $V \cap A = \{x\}$.

Proposition 1.1.9. Soit (X, \mathcal{T}) un espace topologique et $A \subset X$. x est adhérent à A équivaut à dire que x est un point d'accumulation ou x est isolé.

Proposition 1.1.10. Soit A une partie d'un espace topologique (X, \mathcal{T}) . Alors,

1. $C_X^{\circ} = \overline{C_X^A}$ et $C_X^{\overline{A}} = \widehat{C_X^A}^{\circ}$;
2. \overline{A} est le plus petit fermé qui contient A , c'est l'intersection de tous les fermés contenant A .

Preuve.

1. Soit $x \in X$. On a

$$\begin{aligned} x \in C_X^{\circ} &\Leftrightarrow x \notin \overset{\circ}{A} \\ &\Leftrightarrow \forall O \in \mathcal{T}, x \in O \Rightarrow O \not\subset A \\ &\Leftrightarrow \forall V \in \mathcal{V}(x), V \not\subset A \\ &\Leftrightarrow \forall V \in \mathcal{V}(x), V \cap C_X^A \neq \emptyset \\ &\Leftrightarrow x \in \overline{C_X^A}. \end{aligned}$$

D'où $C_X^A = \overline{C_X^A}$.

Soit $x \in X$. On a

$$\begin{aligned} x \in C_X^{\overline{A}} &\Leftrightarrow x \notin \overline{A} \\ &\Leftrightarrow \exists V \in \mathcal{V}(x), V \cap A = \emptyset \\ &\Leftrightarrow \exists V \in \mathcal{V}(x), V \subset C_X^A \\ &\Leftrightarrow \exists O \in \mathcal{T}, x \in O \subset C_X^A \\ &\Leftrightarrow x \in \widehat{C_X^A}. \end{aligned}$$

D'où $C_X^{\overline{A}} = \widehat{C_X^A}$.

2. De 1., on a $\overline{A} = C_X(\widehat{C_X^A})$. Comme $\widehat{C_X^A}$ est ouvert, \overline{A} est fermé. D'autre part, puisque $\widehat{C_X^A} = C_X^{\overline{A}} \subset C_X^A$, on aura $A \subset \overline{A}$.

Montrons que \overline{A} est le plus petit fermé qui contient A . Soit B un fermé quelconque qui contient A , alors $C_X^B \subset C_X^A$ et puisque C_X^B est ouvert on a $C_X^B \subset \widehat{C_X^A} = C_X^{\overline{A}}$, d'où $\overline{A} \subset B$. Donc \overline{A} est le plus petit fermé qui contient A . De plus, comme $\widehat{C_X^A} = \bigcup_{i \in I} O_i$ où $(O_i)_{i \in I}$ est la famille de tous les ouverts qui sont contenus dans C_X^A , on obtient $\overline{A} = \bigcap_{i \in I} C_X^{O_i}$, où $(C_X^{O_i})_{i \in I}$ est alors la famille de tous les fermés qui contiennent A .

□

Exemple 1.1.7. 1. Dans $(\mathbb{R}, \mathcal{T}_{\mathbb{R}})$, l'adhérence d'un intervalle (resp. d'une demi droite) est l'intervalle fermé (resp. la demi droite fermée) de mêmes bornes, $\overline{\mathbb{Q}} = \overline{C_{\mathbb{R}}^{\mathbb{Q}}} = \mathbb{R}$.

2. Soit (X, \mathcal{T}) un espace topologique où $X = \{a, b, c, d, e\}$ et

$$\mathcal{T} = \{\emptyset, X, \{a\}, \{c, d\}, \{a, c, d\}, \{b, c, d, e\}\}.$$

Considérons la partie $A = \{a, b, c\}$ de X , alors $\overline{A} = X$.

Remarque 1.1.3. 1. Un point x de X est un point isolé dans X si et seulement si le singleton $\{x\}$ est un ouvert de X .

2. Si \mathcal{T} est la topologie discrète, alors $A' = \emptyset$. Donc en général $A \not\subset A'$.

Proposition 1.1.11. Soient X un espace topologique, $A \subset X$ et $x \in X$. Si \mathcal{B}_x est une base de voisinages de x alors

1. $x \in \overset{\circ}{A}$ si et seulement si il existe $V \in \mathcal{B}_x$ tel que $V \subset A$.
2. $x \in \overline{A}$ si et seulement si pour tout $V \in \mathcal{B}_x$, $V \cap A \neq \emptyset$.

Proposition 1.1.12. Soit A et B deux parties d'un espace topologique (X, \mathcal{T}) . Alors,

1. A est fermé si et seulement si $A = \overline{A}$;
2. $\overline{\overline{A}} = \overline{A}$;
3. Si $A \subset B$ alors $\overline{A} \subset \overline{B}$;
4. $\overline{A \cup B} = \overline{A} \cup \overline{B}$;
5. $\overline{A \cap B} \subset \overline{A} \cap \overline{B}$.

Preuve.

1. On a

$$(A \text{ fermé}) \iff (C_X^A \text{ ouvert}) \iff \overset{\circ}{C_X^A} = C_X^A \xrightarrow{\overset{\circ}{C_X^A} = C_X^{\overline{A}}} \overline{A} = A$$

2. De 2., \overline{A} est fermé, donc de 3. $\overline{\overline{A}} = \overline{A}$.

3. Si $A \subset B$, alors $C_X^B \subset C_X^A$. En utilisant la Proposition 1.1.8 3., on aura $\overset{\circ}{C_X^B} \subset \overset{\circ}{C_X^A}$.
Donc, de 1., $C_X^{\overline{B}} \subset C_X^{\overline{A}}$, d'où $\overline{A} \subset \overline{B}$.

4. On a, en utilisant la Proposition 1.1.8 4.,

$$\overline{A \cup B} = \overline{C_X^{A \cap B}} = \overset{\circ}{C_X^{A \cap B}} = \overset{\circ}{C_X^A \cap C_X^B} = C_X^{\overline{A} \cap \overline{B}} = \overline{A} \cup \overline{B}.$$

5. Par la Proposition 1.1.8 5., on a

$$\overset{\circ}{C_X^A} \cup \overset{\circ}{C_X^B} \subset \overset{\circ}{C_X^A \cup C_X^B},$$

donc

$$C_X^{\overline{A \cup B}} \subset C_X^{\overset{\circ}{C_X^A \cup C_X^B}}$$

mais

$$C_X^{\overset{\circ}{C_X^A \cup C_X^B}} = \overline{C_X^{A \cup B}} = \overline{A \cap B} \quad \text{et} \quad C_X^{\overset{\circ}{C_X^A \cup C_X^B}} = C_X^{\overline{A \cup B}} = \overline{A} \cap \overline{B}.$$

Donc $\overline{A \cap B} \subset \overline{A} \cap \overline{B}$.

Définition 1.1.10. Soit A une partie d'un espace topologique (X, \mathcal{T}) .

On appelle **frontière** de A et on note $Fr(A)$, l'ensemble

$$Fr(A) = \overline{A} \cap \overline{C_X^A} = \overline{A} \cap C_X^{\circ A} = \overline{A} \setminus \overset{\circ}{A}.$$

La frontière de A est donc un fermé de (X, \mathcal{T}) .

Exemple 1.1.8. Dans $(\mathbb{R}, \mathcal{T}_{\mathbb{R}})$,

$$Fr([a, b]) = Fr([a, b[) = Fr(]a, b]) = Fr(]a, b[) = \{a, b\}, \quad \forall a, b \in \mathbb{R}, a < b,$$

$$Fr(\mathbb{R}) = \emptyset, \quad Fr(\mathbb{Q}) = \mathbb{R}.$$

Proposition 1.1.13. Soit (X, \mathcal{T}) un espace topologique et A une partie de X . Alors,

1. $Fr(A) = Fr(C_X^A)$ et $A = Fr(A)$ si et seulement si A est un fermé d'intérieur vide ;
- 2.

$$Fr(\overline{A}) \subset Fr(A); \quad Fr(\overset{\circ}{A}) \subset Fr(A); \quad Fr(A \cup B) \subset Fr(A) \cup Fr(B);$$

3. si $\overline{A} \cap \overline{B} = \emptyset$, alors $Fr(A \cup B) = Fr(A) \cup Fr(B)$;
4. A est un ouvert si et seulement si $A \cap Fr(A) = \emptyset$;
5. A est un fermé si et seulement si $Fr(A) \subset A$;
6. A est ouvert et fermé si et seulement si $Fr(A) = \emptyset$;
7. $\{\overset{\circ}{A}, Fr(A), ext(A)\}$ forme une partition de X .

Preuve.

1. On a $Fr(C_X^A) = \overline{C_X^A} \cap \overline{C_X^{C_X^A}} = \overline{A} \cap \overline{C_X^A} = Fr(A)$.

Supposons que $A = Fr(A) = \overline{A} \cap C_X^{\circ A}$. Puisque $\overset{\circ}{A} \subset A$, on a

$$A = (\overline{A} \cap C_X^{\circ A}) \cup \overset{\circ}{A} = (\overline{A} \cup \overset{\circ}{A}) \cap (C_X^{\circ A} \cup \overset{\circ}{A}) = \overline{A} \cap X = \overline{A}.$$

Donc A est fermé, alors $Fr(A) = A \setminus \overset{\circ}{A} = A$, d'où $\overset{\circ}{A} = \emptyset$. Réciproquement, si A est fermé et $\overset{\circ}{A} = \emptyset$, alors $\overline{A} = A$ et donc $Fr(A) = A \setminus \emptyset = A$.

2. On a $\overset{\circ}{A} \subset \overline{\overset{\circ}{A}} \subset \overline{A}$, d'où $(\overline{A} \setminus \overset{\circ}{A}) \subset (\overline{A} \setminus \overline{\overset{\circ}{A}})$. Par conséquent, on a $Fr(\overline{A}) \subset Fr(A)$.
 On a $\overset{\circ}{A} \subset \overline{\overset{\circ}{A}} \subset \overline{A}$, d'où $(\overline{\overset{\circ}{A}} \setminus \overset{\circ}{A}) \subset (\overline{A} \setminus \overset{\circ}{A})$. Par conséquent, on a $Fr(\overset{\circ}{A}) \subset Fr(A)$.
 On a

$$\begin{aligned}
 F(A \cup B) &= \overline{A \cup B} \cap \overline{C_X^{A \cup B}} \\
 &= (\overline{A \cup B}) \cap \overline{C_X^A \cap C_X^B} \\
 &\subset (\overline{A \cup B}) \cap \overline{C_X^A} \cap \overline{C_X^B} \\
 &= (\overline{A} \cap \overline{C_X^A} \cap \overline{C_X^B}) \cup (\overline{B} \cap \overline{C_X^A} \cap \overline{C_X^B}) \\
 &\subset (\overline{A} \cap \overline{C_X^A}) \cup (\overline{B} \cap \overline{C_X^B}) \\
 &= Fr(A) \cup Fr(B).
 \end{aligned}$$

3. Puisque $\overline{A} \cap \overline{B} = \emptyset$, on a $\overline{A} \cup B = A \cup \overline{B} = \emptyset$, alors $B \subset C_X^{\overline{A}}$ et $A \subset C_X^{\overline{B}}$, d'où $A \cup B \subset C_X^{\overline{A}} \cup C_X^{\overline{B}}$. Comme $C_X^{\overline{A}}$ et $C_X^{\overline{B}}$ sont ouverts, $C_X^{\overline{A}} \cup C_X^{\overline{B}}$ est ouvert. Donc on a

$$\widehat{A \cup B}^{\circ} \subset C_X^{\overline{A}} \cup C_X^{\overline{B}}.$$

D'où

$$\widehat{A \cup B}^{\circ} = (\widehat{A \cup B}^{\circ} \cap C_X^{\overline{A}}) \cup (\widehat{A \cup B}^{\circ} \cap C_X^{\overline{B}}).$$

Or

$$\begin{aligned}
 \widehat{A \cup B}^{\circ} \cap C_X^{\overline{A}} &\subset (A \cup B) \cap C_X^{\overline{A}} \\
 &= (A \cap C_X^{\overline{A}}) \cup (B \cap C_X^{\overline{A}}) \\
 &= \emptyset \cup B = B.
 \end{aligned}$$

et

$$\begin{aligned}
 \widehat{A \cup B}^{\circ} \cap C_X^{\overline{B}} &\subset (A \cup B) \cap C_X^{\overline{B}} \\
 &= (A \cap C_X^{\overline{B}}) \cup (B \cap C_X^{\overline{B}}) \\
 &= A \cup \emptyset = A.
 \end{aligned}$$

Donc $U = \widehat{A \cup B}^{\circ} \cap C_X^{\overline{A}}$ (resp. $V = \widehat{A \cup B}^{\circ} \cap C_X^{\overline{B}}$) est un ouvert de X contenu dans B (resp. A), alors on a $U \subset \overset{\circ}{B}$ et $V \subset \overset{\circ}{A}$, d'où $\widehat{A \cup B}^{\circ} \subset \overset{\circ}{A} \cup \overset{\circ}{B}$. Par conséquent, on a

$$\widehat{\overset{\circ}{A} \cup \overset{\circ}{B}} = \overset{\circ}{A} \cup \overset{\circ}{B}, \text{ d'où}$$

$$\begin{aligned} F(A \cup B) &= \overline{A \cup B} \setminus \widehat{\overset{\circ}{A} \cup \overset{\circ}{B}} \\ &= (\overline{A} \cup \overline{B}) \setminus (\overset{\circ}{A} \cup \overset{\circ}{B}) \\ &= (\overline{A} \cup \overline{B}) \cap C_X^{\overset{\circ}{A} \cup \overset{\circ}{B}} \\ &= (\overline{A} \cup \overline{B}) \cap (C_X^{\overset{\circ}{A}} \cap C_X^{\overset{\circ}{B}}) \\ &= (\overline{A} \cap C_X^{\overset{\circ}{A}} \cap C_X^{\overset{\circ}{B}}) \cup (\overline{B} \cap C_X^{\overset{\circ}{A}} \cap C_X^{\overset{\circ}{B}}) \\ &= (\overline{A} \cap C_X^{\overset{\circ}{A}}) \cup (\overline{B} \cap C_X^{\overset{\circ}{B}}) \\ &= Fr(A) \cup Fr(B). \end{aligned}$$

4. Si A est ouvert dans X , alors $\overset{\circ}{A} = A$, d'où $Fr(A) \cap A = (\overline{A} \setminus A) \cap A = \emptyset$. Inversement, supposons que $Fr(A) \cap A = \emptyset$. Comme on a $A \subset \overline{A} = \overset{\circ}{A} \cup Fr(A)$, alors $A \subset \overset{\circ}{A}$. Donc A est ouvert dans X .
5. On a $Fr(A) \subset \overline{A}$ et $\overline{A} = \overset{\circ}{A} \cup Fr(A) \subset A \cup Fr(A)$. Si A est fermé dans X , alors $\overline{A} = A$, d'où $Fr(A) \subset A$. Réciproquement, si $Fr(A) \subset A$, alors $\overline{A} \subset A$, donc A est fermé dans X .
6. Ceci résulte de 3 et 4.
7. On a

$$\begin{aligned} Fr(A) \cap \overset{\circ}{A} &= (\overline{A} \setminus A) \cap \overset{\circ}{A} = \emptyset, \\ Fr(A) \cap ext(A) &= (\overline{A} \cap \overline{C_X^A}) \cap \widehat{\overset{\circ}{C_X^A}} = \overline{A} \cap \overline{C_X^A} \cap C_X^{\overline{A}} = \emptyset \end{aligned}$$

et

$$\overset{\circ}{A} \cap ext(A) = \overset{\circ}{A} \cap \widehat{\overset{\circ}{C_X^A}} = \emptyset.$$

De plus

$$\overset{\circ}{A} \cup Fr(A) \cup ext(A) = \overset{\circ}{A} \cup (\overline{A} \cap \overline{C_X^A}) \cup C_X^{\overline{A}} = (\overset{\circ}{A} \cup \overline{A} \cup C_X^{\overline{A}}) \cap (\overset{\circ}{A} \cup C_X^{\overset{\circ}{A}} \cup C_X^{\overline{A}}) = X \cap X = X.$$

Donc $\{\overset{\circ}{A}, Fr(A), ext(A)\}$ forme une partition de X .

□

Définition 1.1.11. Une partie A d'un espace topologique X est dite **dense** dans X si $\overline{A} = X$.

Exemple 1.1.9. 1. Soit $(\mathbb{R}, \mathcal{T}_{\mathbb{R}})$, \mathbb{Q} est dense dans \mathbb{R} .

2. Soit $X = \{1, 2, 3, 4\}$ et $\mathcal{T} = \{\emptyset, \{2\}, \{1, 2\}, X\}$ une topologie sur X . Soit $A = \{1, 2\}$, alors $\overline{A} = X$, donc A est dense dans X .

Définition 1.1.12. On dit qu'un espace topologique (X, \mathcal{T}) est **séparable** s'il admet une partie dénombrable et dense.

Exemple 1.1.10. $(\mathbb{R}, \mathcal{T}_{\mathbb{R}})$ est séparable car $\overline{\mathbb{Q}} = \mathbb{R}$ et \mathbb{Q} est dénombrable.

Proposition 1.1.14. Soit (X, \mathcal{T}) un espace topologique, \mathcal{B} une base d'ouverts de X et A un sous ensemble de X . Les propriétés suivantes sont équivalentes.

- (i) A est dense dans X .
- (ii) Pour tout ouvert non vide O de X , on a $A \cap O \neq \emptyset$.
- (iii) Pour tout $B \in \mathcal{B}$ tel que $B \neq \emptyset$, on a $A \cap B \neq \emptyset$.

Preuve.

(i) \Rightarrow (ii). Supposons A dense dans X , i.e. $\overline{A} = X$. Alors pour tout $x \in X$ et tout voisinage V de x dans X , on a $A \cap V \neq \emptyset$. Soit O un ouvert non vide de X . Comme O est voisinage de chacun de ses points, on en déduit que $A \cap O \neq \emptyset$.

L'implication (ii) \Rightarrow (iii) est triviale.

(iii) \Rightarrow (i). Supposons que pour tout $B \in \mathcal{B}$ tel que $B \neq \emptyset$, on a $A \cap B \neq \emptyset$. Si $\overline{A} \neq X$, alors $C_X^{\overline{A}}$ est un ouvert non vide de X et on a $C_X^{\overline{A}} \cap A = \emptyset$. Donc il existe $B \in \mathcal{B}$ tel que $B \neq \emptyset$, $B \subset C_X^{\overline{A}}$ et $A \cap B = \emptyset$, ce qui contredit l'hypothèse, donc on a $\overline{A} = X$. \square

Définition 1.1.13. Soit X espace topologique.

1. On dit que X vérifie le **premier axiome de dénombrabilité** si tout $x \in X$ admet un système fondamental au plus dénombrable de voisinages.
2. On dit que X vérifie le **second axiome de dénombrabilité** si la topologie de X admet une base au plus dénombrable d'ouverts.

1.1.5 Axiomes de séparation

Définition 1.1.14. Un espace topologique (X, \mathcal{T}) est dit **séparé** ou **de Hausdorff** si la propriété suivante est vérifiée, dite **propriété de séparation de Hausdorff**.

(H) Pour tous $x, y \in X$ distincts, il existe deux ouverts contenant respectivement x et y , d'intersection vide.

Exemple 1.1.11.

1. $(\mathbb{R}, \mathcal{T}_{\mathbb{R}})$ est séparé.
2. Soit $X = \{a, b, c\}$ muni de la topologie discrète, alors X est séparé.

Proposition 1.1.15. Un espace topologique X est séparé si et seulement si pour tout point $x \in X$, l'intersection de tous les voisinages fermés de x se réduit à $\{x\}$.

Preuve.

\Rightarrow) Soit X une espace topologique séparé et soit $x \in X$, montrons que $\{x\} = \bigcap_{\substack{V_x \in \mathcal{V}(x) \\ V_x \text{ fermé}}} V_x$.

On suppose le contraire, alors il existe $y \in \bigcap_{\substack{V_x \in \mathcal{V}(x) \\ V_x \text{ fermé}}} V_x$ et $y \neq x$, et comme X est séparé, il existe deux ouverts $O_x \in \mathcal{V}(x)$ et $O_y \in \mathcal{V}(y)$ tels que $O_x \cap O_y = \emptyset$, donc $O_x \subset C_X^{O_y}$. $C_X^{O_y}$ est un fermé qui contient un ouvert qui contient x , donc $C_X^{O_y} \in \mathcal{V}(x)$ et $y \notin C_X^{O_y}$, contradiction avec la supposition. D'où $\{x\} = \bigcap_{\substack{V_x \in \mathcal{V}(x) \\ V_x \text{ fermé}}} V_x$.

\Leftarrow) On suppose que $\{x\} = \bigcap_{\substack{V_x \in \mathcal{V}(x) \\ V_x \text{ fermé}}} V_x$, pour tout $x \in X$, et on montre que X est séparé.

Soit $x, y \in X$ tels que $x \neq y$. Alors $y \notin \bigcap_{\substack{V_x \in \mathcal{V}(x) \\ V_x \text{ fermé}}} V_x$, c'est à dire, il existe un fermé $V_x \in \mathcal{V}(x)$, tel que $y \notin V_x$ donc $y \in C_X^{V_x}$, et comme $C_X^{V_x}$ est ouvert, c'est un voisinage de y . De plus, comme $V_x \in \mathcal{V}(x)$, il existe un ouvert O_x tel que $x \in O_x \subset V_x$, et en posant $O_y = C_X^{V_x}$, on ait $O_y \cap O_x = \emptyset$. D'où le résultat. \square

Corollaire 1.1. Soit (X, \mathcal{T}) un espace topologique séparé et soit $x \in X$. Le singleton $\{x\}$ est fermé.

Remarque 1.1.4. La propriété de Hausdorff est équivalente à

(H₁) Pour tous $x, y \in X$ distincts, il existe $V \in \mathcal{V}(x)$ et $W \in \mathcal{V}(y)$, tels que $V \cap W = \emptyset$.

Définition 1.1.15. Soit X un espace topologique séparé. X est dit **espace normal** si pour tous ensembles fermés et disjoints A et B dans X , il existe deux ouverts disjoints O_A et O_B dans X tels que $A \subset O_A$ et $B \subset O_B$.

1.2 Exemples de topologies

1.2.1 Topologie induite (Trace)

Définition 1.2.1. Soit (X, \mathcal{T}) un espace topologique et $A \subset X$. On appelle la **topologie trace** ou **induite** sur A qu'on note \mathcal{T}_A la topologie définie par

$$\mathcal{T}_A = \{V = O \cap A, O \in \mathcal{T}\}.$$

Le couple (A, \mathcal{T}_A) est appelé **sous espace topologique** de X .

L'ensemble $V = O \cap A$ est appelé **la trace** de O sur A .

Exemple 1.2.1. Considérons la topologie

$$\mathcal{T} = \{\emptyset, X, \{a\}, \{c, d\}, \{a, c, d\}, \{b, c, d, e\}\}$$

sur $X = \{a, b, c, d, e\}$ et le sous ensemble $A = \{a, d, e\}$ de X . Alors la topologie induite par \mathcal{T} sur A est

$$\mathcal{T}_A = \{V = O \cap A, O \in \mathcal{T}\} = \{\emptyset, A, \{a\}, \{d\}, \{a, d\}, \{d, e\}\}.$$

Proposition 1.2.1. Soit (X, \mathcal{T}) un espace topologique et $A \subset X$.

1. Les fermés de (A, \mathcal{T}_A) sont les ensembles de la forme $F \cap A$ où F est un fermé de (X, \mathcal{T}) .
2. Sois $x \in A$. Les voisinages de x_0 dans (A, \mathcal{T}_A) sont les ensembles de la forme $V \cap A$ où V est un voisinage de x dans (X, \mathcal{T}) .

Preuve.

1. Soit B un fermé dans (A, \mathcal{T}_A) , alors $C_A^B \in \mathcal{T}_A$ donc il existe $O \in \mathcal{T}$ tel que $C_A^B = O \cap A$, d'où

$$B = C_A^{O \cap A} = A \setminus (O \cap A) = A \cap C_X^{O \cap A} = A \cap (C_X^O \cup C_X^A) = (A \cap C_X^O) \cup (A \cap C_X^A) = C_X^O \cap A$$

et C_X^O est fermé.

Inversement si F est un fermé dans X alors il existe $O \in \mathcal{T}$ tel que $F = C_X^O$ et

$$F \cap A = C_X^O \cap A = C_A^{O \cap A} \text{ fermé dans } (A, \mathcal{T}_A).$$

2. Soit W un voisinage de x dans (A, \mathcal{T}_A) , alors il existe $O \in \mathcal{T}$ tel que $x \in O \cap A \subset W$, cela implique que $x \in O \subset W \cup O = V$. Donc V est un voisinage de x dans (X, \mathcal{T}) et

$$V \cap A = (W \cup O) \cap A = (W \cap A) \cup (O \cap A) \stackrel{O \cap A \subset W}{=} W \cap A \stackrel{W \subset A}{=} W.$$

Inversement, si V est un voisinage de x dans (X, \mathcal{T}) , alors il existe $O \in \mathcal{T}$ tel que $x \in O \subset V$ donc $x \in O \cap A \subset V \cap A$ comme $O \cap A \in \mathcal{T}_A$, $V \cap A$ est un voisinage de x dans (A, \mathcal{T}_A) .

□

Proposition 1.2.2. *Soit (X, \mathcal{T}) un espace topologique et $A \subset X$.*

1. *A est un ouvert dans X si et seulement si tout ouvert dans (A, \mathcal{T}_A) est un ouvert dans X .*
2. *A est un fermé dans X si et seulement si tout fermé dans (A, \mathcal{T}_A) est un fermé dans X .*
3. *Soit $B \subset A$. On note \overline{B}^A l'adhérence de B dans l'espace topologique (A, \mathcal{T}_A) , alors $\overline{B}^A = \overline{B} \cap A$.*

1.2.2 Topologie engendrée par une famille de parties

Définition 1.2.2. *Soit X un ensemble et \mathcal{A} une famille de parties de X . L'intersection de toutes les topologies qui contiennent \mathcal{A} est appelée **topologie engendrée par \mathcal{A}** . C'est la topologie la moins fine sur X qui contient \mathcal{A} on la note $\mathcal{T}_{\mathcal{A}}$.*

Proposition 1.2.3. *Les intersections finies des éléments de \mathcal{A} forment une base d'ouverts de $\mathcal{T}_{\mathcal{A}}$.*

1.2.3 Topologie produit

Définition 1.2.3. *Soit $(X_1, \mathcal{T}_1), (X_2, \mathcal{T}_2)$ deux espaces topologiques. On appelle **ouvert élémentaire** (ou **premier**) de $X = X_1 \times X_2$ toute partie de la forme $O_1 \times O_2$ où $O_1 \in \mathcal{T}_1$ et $O_2 \in \mathcal{T}_2$.*

Remarque 1.2.1. L'intersection de deux ouverts élémentaires est un ouvert élémentaire.

Théorème et Définition 1.2.4. Soient (X_1, \mathcal{T}_1) , (X_2, \mathcal{T}_2) deux espaces topologiques et $X = X_1 \times X_2$. La famille formée des réunions quelconques d'ouverts élémentaires

$$\mathcal{T}_X = \left\{ \bigcup_{k \in I} O_k, O_k = O_1^k \times O_2^k, O_1^k \in \mathcal{T}_1, O_2^k \in \mathcal{T}_2 \right\}$$

définit sur X une topologie appelée la **topologie produit**.

(X, \mathcal{T}_X) est appelé **espace topologique produit** des (X_1, \mathcal{T}_1) , (X_2, \mathcal{T}_2) .

Remarque 1.2.2. La topologie produit est la topologie engendrée par la famille des ouverts élémentaires, donc, de la Proposition 1.2.3, les ouvert élémentaires forment une base d'ouverts.

Exemple 1.2.2. Soit $X = \{1, 2, 3\}$ muni de la topologie $\mathcal{T}_X = \{\emptyset, \{1\}, X\}$ et soit $Y = \{a, b\}$ muni de la topologie $\mathcal{T}_Y = \{\emptyset, \{b\}, Y\}$.

On a

$$X \times Y = \{(1, a), (1, b), (2, a), (2, b), (3, a), (3, b)\},$$

et les ouverts élémentaires sont \emptyset , $\{(1, b)\}$, $\{(1, a), (1, b)\}$, $\{(1, b), (2, b), (3, b)\}$ et $X \times Y$.

Donc

$$\mathcal{T}_{X \times Y} = \{\emptyset, \{(1, b)\}, \{(1, a), (1, b)\}, \{(1, b), (2, b), (3, b)\}, \{(1, a), (1, b), (2, b), (3, b)\}, X \times Y\}.$$

Proposition 1.2.5. Soit (X_1, \mathcal{T}_1) , (X_2, \mathcal{T}_2) deux espaces topologiques et soit $x = (x_1, x_2)$ un point de l'espace produit (X, \mathcal{T}_X) . Alors $V \in \mathcal{V}_X(x)$ si et seulement s'il existe $V_1 \in \mathcal{V}_{X_1}(x_1)$ et $V_2 \in \mathcal{V}_{X_2}(x_2)$ tels que $V_1 \times V_2 \subset V$.

Proposition 1.2.6. Si (X_1, \mathcal{T}_1) , (X_2, \mathcal{T}_2) sont deux espaces topologique séparés alors l'espace topologique produit est séparé.

Preuve.

Soit $(x_1, y_1), (x_2, y_2) \in X_1 \times X_2$ tels que $(x_1, y_1) \neq (x_2, y_2)$, alors $x_1 \neq x_2$ ou bien $y_1 \neq y_2$. Si $x_1 \neq x_2$ et puisque X_1 est séparé, il existe $O_1, O_2 \in \mathcal{T}_1$ tels que $x_1 \in O_1$, $x_2 \in O_2$ et $O_1 \cap O_2 = \emptyset$. On a donc $O_1 \times X_2, O_2 \times X_2 \in \mathcal{T}_{X_1 \times X_2}$, $(x_1, y_1) \in O_1 \times X_2$, $(x_2, y_2) \in O_2 \times X_2$ et $(O_1 \times X_2) \cap (O_2 \times X_2) = (O_1 \cap O_2) \times X_2 = \emptyset$.

Si $y_1 \neq y_2$, on procède de la même manière en utilisant le fait que X_2 est séparé. Donc l'espace topologique produit est séparé. □

Définition 1.2.4. On appelle **topologie usuelle sur \mathbb{R}^n** ($n \in \mathbb{N}^*$) la topologie produit des topologies usuelles sur \mathbb{R} .

1.3 Limite et continuité

1.3.1 Limite d'une suite

Une suite de points d'un ensemble non vide X est une application f de \mathbb{N} dans X . L'image $f(n)$ d'un $n \in \mathbb{N}$ par f sera notée x_n et sera appelée terme d'ordre n de la suite f . La suite elle-même f sera représentée par la notation $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ ou $(x_n)_{n \geq 0}$, ou simplement $(x_n)_n$. Il importe cependant de ne pas confondre une suite avec l'ensemble de ses valeurs.

Une suite $(y_n)_{n \geq 0}$ de points de X est appelée sous suite ou suite extraite de $(x_n)_{n \geq 0}$ s'il existe une application strictement croissante φ de \mathbb{N} dans lui-même telle que, pour tout $n \in \mathbb{N}$, on ait $y_n = x_{\varphi(n)}$. En général, on note une telle sous suite $(x_{n_k})_{k \geq 0}$, où $n_k = \varphi(k)$.

Définition 1.3.1. Soit (X, \mathcal{T}) un espace topologique. Soit $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ une suite d'éléments de X et $\ell \in X$.

1. On dit que ℓ est une **limite** de la suite $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ quand n tend vers l'infini si pour tout voisinage V de ℓ dans X , il existe $n_0 \in \mathbb{N}$ tel que pour tout $n \in \mathbb{N}$ et $n \geq n_0$, $x_n \in V$. Cela se résume en

$$\forall V \in \mathcal{V}(\ell), \exists n_0 \in \mathbb{N}, \forall n \in \mathbb{N}, n \geq n_0 \Rightarrow x_n \in V.$$

2. On dit que ℓ est une **valeur d'adhérence** de la suite $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ si tout voisinage V de ℓ contient une infinité de termes de $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$, i.e.,

$$\forall V \in \mathcal{V}(\ell), \forall n \in \mathbb{N}, \exists p \geq n, x_p \in V.$$

3. La suite $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ est dite **convergente** si elle a une (ou plusieurs) limite, **divergente** si elle n'a pas de limite.

Remarque 1.3.1. Toute limite est valeur d'adhérence.

Exemple 1.3.1. 1. Dans $(\mathbb{R}, \mathcal{T}_{\mathbb{R}})$ on pose $x_n = \frac{1}{n+1}$, $\forall n \in \mathbb{N}$.

$(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ admet une seule valeur d'adhérence qui est la limite $x = 0$. En effet, pour tout

$V \in \mathcal{V}(0)$, il existe $\varepsilon > 0$, tel que $] - \varepsilon, \varepsilon[\subset V$. Or, il existe $n_0 \in \mathbb{N}$ tel que $\frac{1}{n_0+1} < \varepsilon$ et pour tout $n \in \mathbb{N}$, $n \geq n_0$ on a $\frac{1}{n+1} \leq \frac{1}{n_0} < \varepsilon$ ce qui implique que $x_n \in] - \varepsilon, \varepsilon[$, d'où $x_n \in V$. Donc 0 est la limite de $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ (car \mathbb{R} est séparé, voir la Proposition 1.3.3) et valeur d'adhérence. De plus, pour tout $\ell \in \mathbb{R}$ on a :

Si $\ell < 0$, il existe $V =] - \infty, 0[\in \mathcal{V}(\ell)$ et $n_0 = 0$ tels que pour tout $n \geq n_0$, $x_n \notin V$, alors ℓ n'est pas un point d'adhérence.

Si $\ell > 1$, il existe $V =]1, \infty[\in \mathcal{V}(\ell)$ et $n_0 = 0$ tels que pour tout $n \geq n_0$, $x_n \notin V$, alors ℓ n'est pas un point d'adhérence.

Si $0 < \ell < 1$, il existe $m \in \mathbb{N}$ tel que $x_{m+1} \leq \ell \leq x_m$. Donc il existe $V =]x_{m+2}, x_{m-1}[\in \mathcal{V}(\ell)$ et il existe $n_0 = m + 2 \in \mathbb{N}$ tels que pour tout $n \geq n_0$, $x_n \notin V$, donc ℓ n'est pas un point d'adhérence.

Si $\ell = 1$, il existe $V =]\frac{1}{2}, \infty[\in \mathcal{V}(\ell)$ et $n_0 = 1$ tels que pour tout $n \geq n_0$, $x_n \notin V$, alors 1 n'est pas un point d'adhérence.

2. Dans $(\mathbb{R}, \mathcal{T}_{\mathbb{R}})$, on considère la suite $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ à terme général $x_n = (-1)^n$.

La suite $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ admet deux valeurs d'adhérence 1 et -1 . En effet,

$$\forall V \in \mathcal{V}(1), \forall n \in \mathbb{N}, x_{2n} = 1 \in V$$

et

$$\forall V \in \mathcal{V}(-1), \forall n \in \mathbb{N}, x_{2n+1} = -1 \in V,$$

mais pour $V =]\frac{1}{2}, \frac{3}{2}[$, $V \in \mathcal{V}(1)$ et pour tout $n \in \mathbb{N}$, il existe $m = n + 1 \geq n$ tel que $x_m = -1 \notin V$, donc 1 n'est pas limite de $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$. Même chose pour -1 .

Proposition 1.3.1. Soient (X, \mathcal{T}) un espace topologique et $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ une suite d'éléments de X . Pour tout $n \in \mathbb{N}$, soit $A_n = \{x_p, p \geq n\}$. Alors l'intersection $\bigcap_{n \in \mathbb{N}} \overline{A_n}$ est l'ensemble des valeurs d'adhérence de la suite $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$. En particulier, l'ensemble des valeurs d'adhérence d'une suite quelconque est fermé dans X .

Preuve.

On a

$$\begin{aligned}
 \ell \text{ est valeur d'adhérence de } (x_n)_{n \in \mathbb{N}} &\Leftrightarrow \forall V \in \mathcal{V}(\ell), \forall n \in \mathbb{N}, \exists p \geq n, x_p \in V \\
 &\Leftrightarrow \forall V \in \mathcal{V}(\ell), \forall n \in \mathbb{N}, V \cap A_n \neq \emptyset \\
 &\Leftrightarrow \forall n \in \mathbb{N}, \ell \in \overline{A_n} \\
 &\Leftrightarrow \ell \in \bigcap_{n \in \mathbb{N}} \overline{A_n}.
 \end{aligned}$$

□

Proposition 1.3.2. *Soit X un espace topologique, $A \subset X$ et $x \in X$. S'il existe une suite $(x_n)_n$ dans A convergeant vers x , alors $x \in \overline{A}$.*

Preuve.

Soit $x \in X$ et soit $(x_n)_n$ une suite dans A convergeant vers x . Soit $V \in \mathcal{V}(x)$, alors il existe $n_0 \in \mathbb{N}$ tel que $x_{n_0} \in V$. Donc $A \cap V \neq \emptyset$. D'où $x \in \overline{A}$. □

Proposition 1.3.3. *Soit (X, \mathcal{T}) un espace topologique séparé, alors toute suite $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ a au plus une limite.*

Si une telle limite $\ell \in X$ existe, on dit que ℓ est la limite de la suite $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ ou que la suite $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ converge vers ℓ quand n tend vers l'infini et on note $\lim_{n \rightarrow \infty} x_n = \ell$.

Preuve.

Par l'absurde, supposons que la suite $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ ait deux limites distinctes $\ell_1 \neq \ell_2$. Comme X est séparé, il existe $V_1 \in \mathcal{V}(\ell_1)$ et $V_2 \in \mathcal{V}(\ell_2)$ tels que $V_1 \cap V_2 = \emptyset$. D'après la Définition 1.3.1, il existe deux entiers n_1 et n_2 de \mathbb{N} tels que

$$(\forall n \geq n_1, x_n \in V_1) \quad \text{et} \quad (\forall n \geq n_2, x_n \in V_2),$$

mais alors $x_{\max\{n_1, n_2\}} \in V_1 \cap V_2 = \emptyset$, absurde ! □

1.3.2 Continuité

Définition 1.3.2. *Soient (X, \mathcal{T}) et (Y, Θ) deux espaces topologiques, $f : X \rightarrow Y$ une application et $x_0 \in X$.*

*On dit que f est **continue** au point x_0 si elle vérifie l'une des conditions équivalentes suivantes.*

1. Pour tout voisinage W de $f(x_0)$ dans Y , $f^{-1}(W)$ est un voisinage de x_0 dans X .
2. Pour tout voisinage W de $f(x_0)$ dans Y , il existe un voisinage V de x_0 dans X tel que $f(V) \subset W$.

On dit que f est continue sur X si elle l'est en tout point de X .

Exemple 1.3.2. Soient (X, \mathcal{T}) et (Y, Θ) deux espaces topologiques.

1. Les projections

$$\begin{array}{ccc} \pi_X : X \times Y & \rightarrow & X \\ (x, y) & \mapsto & x \end{array} \quad \text{et} \quad \begin{array}{ccc} \pi_Y : X \times Y & \rightarrow & Y \\ (x, y) & \mapsto & y \end{array}$$

sont continues.

2. L'application identique suivante est continue.

$$\begin{array}{ccc} \text{Id}_X : X & \rightarrow & X \\ x & \mapsto & x \end{array}.$$

3. Toute application constante de (X, \mathcal{T}) dans (Y, Θ) est continue.

Définition 1.3.3. Un **homéomorphisme** d'un espace topologique (X, \mathcal{T}) sur un autre espace topologique (Y, Θ) est une application $f : X \rightarrow Y$ bijective continue et dont l'inverse $f^{-1} : Y \rightarrow X$ est continue.

On dit que deux espaces topologiques X et Y sont **homéomorphes** s'il existe un homéomorphisme entre eux, et on note $X \simeq Y$.

Proposition 1.3.4. Soient (X, \mathcal{T}) et (Y, Θ) deux espaces topologiques et $f : X \rightarrow Y$ une application. Les propriétés suivantes sont équivalentes.

- (i) f est continue.
- (ii) Pour toute partie A de X , $f(\overline{A}) \subset \overline{f(A)}$.
- (iii) Pour tout fermé S de Y , $f^{-1}(S)$ est un fermé de X .
- (iv) Pour tout ouvert O de Y , $f^{-1}(O)$ est un ouvert de X .

Preuve.

(i) \Rightarrow (ii). Supposons que f est continue et soit $A \subset X$. Soit $x \in \overline{A}$ et soit $W \in \mathcal{V}(f(x))$. Comme f est continue en x , on a $f^{-1}(W) \in \mathcal{V}(x)$ et donc $f^{-1}(W) \cap A \neq \emptyset$. D'où $f(f^{-1}(W) \cap A) \neq \emptyset$. Or,

$$f(f^{-1}(W) \cap A) \subset f(f^{-1}(W)) \cap f(A) \subset W \cap f(A).$$

Il s'ensuit que $W \cap f(A) \neq \emptyset$, et donc $f(x) \in \overline{f(A)}$. Par conséquent, $f(\overline{A}) \subset \overline{f(A)}$.

(ii) \Rightarrow (iii). Soit S un fermé de Y , alors $\overline{S} = S$.

Soit $x \in \overline{f^{-1}(S)}$, alors

$$f(x) \in f(\overline{f^{-1}(S)}) \subset \overline{f(f^{-1}(S))} \subset \overline{S} = S$$

d'où $x \in f^{-1}(S)$. Donc, $\overline{f^{-1}(S)} \subset f^{-1}(S)$ et comme $f^{-1}(S) \subset \overline{f^{-1}(S)}$, on obtient l'égalité.

(iii) \Rightarrow (iv). Soit O and ouvert de Y , alors C_Y^O est fermé. Donc $f^{-1}(C_Y^O) = C_X^{f^{-1}(O)}$ est fermé ce qui implique que $f^{-1}(O)$ est ouvert.

(iv) \Rightarrow (i). Soit $x \in X$. Pour tout $W \in \mathcal{V}(f(x))$, il existe $O \in \Theta$ tel que $f(x) \in O \subset W$, alors $x \in f^{-1}(O) \subset f^{-1}(W)$, et comme $f^{-1}(O)$ est ouvert, on obtient $f^{-1}(W) \in \mathcal{V}(x)$. D'où f est continue en x et puisque x est arbitraire, f est continue sur X . \square

Définition 1.3.4. Soient (X, \mathcal{T}) et (Y, Θ) deux espaces topologiques et $f : X \rightarrow Y$ une application.

f est dite **ouverte** (resp. **fermée**) si pour toute partie ouverte (resp. fermé) V de X , $f(V)$ est un ouvert (resp. fermé) de Y .