

Série de TD-2

Exercice 1 :

Calculer les matrices suivantes :

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 3 & 1 & 4 \end{pmatrix} x \begin{pmatrix} -1 & -1 & 0 \\ 1 & 4 & -1 \\ 2 & 1 & 2 \end{pmatrix}; \quad B = \begin{pmatrix} a & b & c \\ c & b & a \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} x \begin{pmatrix} 1 & a & c \\ 1 & b & b \\ 1 & c & a \end{pmatrix} \quad (a, b, c) \in \mathbb{R}^3; \quad C = 2B - {}^tB + I_3.$$

Exercice 2 :

On dit que deux matrices A et B commutent si $AB = BA$. Trouver toutes les matrices qui commutent avec $A : A = \text{diag}(1, 3, 5)$

Exercice 3 :

1) Soit $A(\theta) = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} \in M_2(\mathbb{R})$, pour $\theta \in \mathbb{R}$. Calculer $A(\theta).A(\theta')$ et $[A(\theta)]^n$ pour $n \geq 1$.

2) Pour $x \in \mathbb{R} : B(x) = \begin{pmatrix} \cosh x & \sinh x \\ \sinh x & \cosh x \end{pmatrix} \in M_2(\mathbb{R})$.

a) Calculer $B(x).B(y)$ et en déduire la matrice inverse de $B(x)$.

b) Calculer $[B(x)]^n$ pour $n \in \mathbb{Z}$.

Exercice 4 :

1-) Calculer (s'il existe) l'inverse des matrices suivantes :

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 \end{pmatrix}; \quad \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 3 & -2 & 0 \end{pmatrix}; \quad \begin{pmatrix} 1 & \bar{z} & \bar{z}^2 \\ z & 1 & \bar{z} \\ z^2 & z & 1 \end{pmatrix} \quad (z = x + iy) \in \mathbb{C}; \quad \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

N-B : Utiliser la méthode de la comatrice (méthode des déterminants) pour le calcul de l'inverse d'une matrice inversible.

2-) En utilisant les opérations sur les lignes (ou sur les colonnes), calculer les déterminants suivants :

$$\begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ a & b & c \\ a^2 & b^2 & c^2 \end{vmatrix}; \quad \begin{vmatrix} 2 & -1 & 3 & -4 \\ 2 & 0 & 4 & -5 \\ -2 & 4 & 3 & 1 \\ 0 & -3 & 1 & -1 \end{vmatrix}$$

3-) Calculer (s'il existe) l'inverse des matrices suivantes en utilisant la méthode du pivot de Gauss:

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 3 & -2 & 0 \end{pmatrix}; \quad \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}; \quad \begin{pmatrix} 2 & -1 & 3 & -4 \\ 2 & 0 & 4 & -5 \\ -2 & 4 & 3 & 1 \\ 0 & -3 & 1 & -1 \end{pmatrix}$$

Exercice 5 :

1) Soient A et B deux matrices de $M_n(K)$. On suppose que $AB = I_n + A + A^2$.

- Montrer que A est inversible et calculer A^{-1} .

- En déduire que A et B commutent.

2) Pour quelle valeur de x la trace de la matrice A est minimale ? Et pour quelle valeur de x est-elle maximale ?

$$A = \begin{pmatrix} 2x^3 & 1 & 1 \\ 0 & 3x^2 & 2 \\ 5 & 6 & -12x \end{pmatrix}$$

Exercice 6 :

Soit f l'application linéaire définie par : $f : R^2 \rightarrow R^3$
 $(x, y) \mapsto f(x, y) = (x - y, x + y, y - x)$

Déterminer la matrice $M(f/B, C)$ associée à f selon les cas suivants :

- a) B et C sont respectivement les bases canoniques de R^2 et de R^3 .
- b) B est une base de R^2 : $B = (b_1, b_2)$ avec $b_1 = (1, 1)$ et $b_2 = (-1, 1)$ et C une base de R^3 :
 $C = (c_1, c_2, c_3)$ avec $c_1 = (1, 1, 1)$, $c_2 = (0, 1, 0)$ et $c_3 = (-1, -1, 1)$

Exercice 7 :

Calculer le rang des matrices suivantes :

$$\begin{pmatrix} 1 & 3 & 2 \\ 1 & 3 & 1 \end{pmatrix}; \begin{pmatrix} 1 & 2 & 8 \\ 2 & 1 & 4 \\ 0 & 3 & 12 \end{pmatrix}; \begin{pmatrix} 0 & 2 & 3 & 4 \\ 1 & 7 & 12 & -5 \\ 0 & 3 & 1 & 0 \\ 0 & 4 & 0 & 0 \end{pmatrix}; \begin{pmatrix} 1+a & 1 & 1 \\ 1 & 1+a & 1 \\ 1 & 1 & 1+a \end{pmatrix} \quad (a \in R)$$

Exercice 8 (supplémentaire) :

On considère l'application f de R^4 dans R^4 définie par :

$$f \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} ax + by + t \\ bx + ay + z \\ y + az + bt \\ x + bz + at \end{pmatrix} \quad \text{ou } a \text{ et } b \text{ sont des paramètres.}$$

1) Ecrire f sous forme $f(X) = A.X$ et donner sa matrice dans les bases canoniques.

2) On considère les 4 vecteurs :

$$V_1 = (1, 1, 1, 1), \quad V_2 = (-1, 1, -1, 1), \quad V_3 = (-1, -1, 1, 1), \quad V_4 = (1, -1, -1, 1)$$

Ecrire les images de V_1, V_2, V_3, V_4 par f , d'abord dans la base canonique, puis dans la base (V_1, V_2, V_3, V_4) .

3) Ecrire la matrice de f dans la base (V_1, V_2, V_3, V_4) (au départ et à l'arrivée).

4) Ecrire la matrice de passage P de la base canonique dans la base (V_1, V_2, V_3, V_4) .

5) Vérifier vos calculs à l'aide d'une formule du cours, après avoir inversé P .