

# Équations différentielles linéaires

Equations différentielles linéaires du premier ordre

## 1.1 Présentation du problème

On se donne deux fonctions  $a$  et  $b$  définies et continues sur un intervalle  $I$  de  $\mathbb{R}$  à valeurs dans  $\mathbb{R}$  ou  $\mathbb{C}$  et on s'intéresse à l'équation différentielle linéaire du premier ordre

$$y' + ay = b$$

Résoudre l'équation différentielle, c'est trouver toutes les fonctions  $f$  dérivables sur  $I$  vérifiant

$$\forall x \in I, f'(x) + a(x)f(x) = b(x)$$

$b$  est le second membre de l'équation différentielle (E). L'équation différentielle homogène (ou « sans second membre ») associée à l'équation différentielle est :

$$y' + ay = 0$$

## 1.2 Résolution de l'équation $y' + ay = b$ par la méthode de Lagrange

On se donne  $a : x \rightarrow a(x)$  et  $b : x \rightarrow b(x)$  deux fonctions continues sur un intervalle  $I$  de  $\mathbb{R}$  à valeurs dans

On veut résoudre sur  $I$  l'équation différentielle  $y' + ay = b$ . Puisque la fonction  $a$  est continue sur  $I$ , la fonction  $a$  admet des primitives sur  $I$ . On note  $A$  une primitive de la fonction  $a$  sur  $I$ . Enfin, on fixe un réel  $x_0$  de  $I$ .

Soit  $f$  une fonction dérivable sur  $I$ . Puisque la fonction exponentielle ne s'annule pas sur  $\mathbb{R}$ .

$$f'(x) + a(x)f(x) = b(x) \Leftrightarrow \forall x \in I, e^{A(x)}f'(x) + a(x)e^{A(x)}f(x) = b(x)e^{A(x)} \text{ (car } \forall x \in I, e^{A(x)} \neq 0\text{)}$$

Ce qui conduit à

$$\begin{aligned} (e^{A(x)}f(x))' &= b(x)e^{A(x)} \Leftrightarrow e^{A(x)}f(x) = C + \int_{x_0}^x b(x)e^{A(x)}dx \\ &\Leftrightarrow f(x) = Ce^{-A(x)} + e^{-A(x)} \int_{x_0}^x b(x)e^{A(x)}dx \end{aligned}$$

(Sans conditions initiales)

D'après le théorème de Cauchy, pour tout  $(x_0, y_0) \in I$ , il existe une solution de  $f$  de  $y' + ay = b$  vérifiant  $f(x_0) = y_0$

(Avec conditions initiales)

$$y(x) = y_0 e^{-A(x)} + e^{-A(x)} \int_{x_0}^x b(x)e^{A(x)}dx$$

Avec  $A$  est la primitive de  $a$ , s'annulant sur  $x_0$

Exemple 1

Soit l'équation différentielle  $y' + y = 1$  sur  $I = \mathbb{R}^*$  et  $y_0 = y(x_0) = 1$  (avec conditions initiales)

Solution

$a=1$ , donc  $A(x) = (x-x_0) = x$

$$y(x) = 1e^{-x} + e^{-x} \int_0^x 1e^t dt = e^{-x} + e^{-x}(e^x - 1) = e^{-x} + 1 - e^{-x} = 1$$

Exemple 2

Soit l'équation différentielle  $2xy' - y = 3x^2$  sur  $I = ]0, +\infty[$  (**sans conditions initiales**)

Solution

L'équation s'écrira sous la forme

$$y' - \frac{y}{2x} = \frac{3}{2}x \quad \text{avec} \quad a(x) = -\frac{1}{2x} \quad \text{et} \quad b(x) = \frac{3}{2}x$$

$$a = -\frac{1}{2x}, \quad \text{donc} \quad A(x) = -\frac{1}{2}\ln(x)$$

$$y(x) = Ce^{-A(x)} + e^{-A(x)} \int b(x)e^{A(x)} dx$$

$$\begin{aligned} y(x) &= Ce^{\frac{1}{2}\ln(x)} + e^{\frac{1}{2}\ln(x)} \int \frac{3}{2}x e^{-\frac{1}{2}\ln(x)} dx \\ y(x) &= Ce^{\ln(\sqrt{x})} + e^{\ln(\sqrt{x})} \int \frac{3}{2}x e^{\ln(\frac{1}{\sqrt{x}})} dx \\ y(x) &= C\sqrt{x} + \sqrt{x} \int \frac{3}{2}\sqrt{x} dx \\ y(x) &= C\sqrt{x} + \sqrt{x} \frac{3}{2} \left[ \frac{2}{3}\sqrt{x^3} \right] \\ y(x) &= C\sqrt{x} + x^2 \end{aligned}$$

**1.3 Structure de l'ensemble des solutions**

**Théorème 2.** Soit  $a$  une fonction continue sur un intervalle  $I$  de  $\mathbb{R}$  à valeurs dans  $\mathbb{K} = \mathbb{R}$  ou  $\mathbb{C}$ .

Les solutions de  $(E_h) : y' + ay = 0$ , sur  $I$ , sont les fonctions de la forme  $Cf_0$  où  $f_0$  est une solution non nulle quelconque de  $(E_h)$  sur  $I$  et  $C \in \mathbb{K}$ .

**DÉMONSTRATION .**

Les solutions de  $(E) : y' + ay = b$  sur  $I$  sont les fonctions de la forme  $x \mapsto Ce^{-A(x)} + e^{-A(x)} \int_{x_0}^x b(t)e^{A(t)} dt$ . Quand  $b$  est la fonction nulle, on obtient en particulier le fait que les solutions de  $(E_h) : y' + ay = 0$  sur  $I$  sont les fonctions de la forme  $x \mapsto Ce^{-A(x)}$ . On note que la fonction  $x \mapsto e^{-A(x)}$  n'est pas nulle. Donc, si on pose  $f_1 = e^{-A}$ ,  $f_1$  est une solution non nulle de  $(E_h)$  sur  $I$  et  $\mathcal{S}_h = \{Cf_1, C \in \mathbb{K}\}$ .

Si maintenant,  $f_0$  est une solution non nulle quelconque de  $(E_h)$ , alors il existe  $C_0 \in \mathbb{K} \setminus \{0\}$  tel que  $f_0 = C_0 f_1$ . Mais alors,

$$\{Cf_1, C \in \mathbb{K}\} = \left\{ \frac{C}{C_0} C_0 f_1, C \in \mathbb{K} \right\} = \left\{ \frac{C}{C_0} f_0, C \in \mathbb{K} \right\} \subset \{C'f_0, C' \in \mathbb{K}\}$$

et  $\{Cf_0, C \in \mathbb{K}\} = \{CC_0 f_1, C \in \mathbb{K}\} \subset \{C'f_1, C' \in \mathbb{K}\}$ . Finalement  $\mathcal{S} = \{Cf_0, C \in \mathbb{K}\}$ .

**Théorème 3.** Soient  $a$  et  $b$  deux fonctions continues sur un intervalle  $I$  de  $\mathbb{R}$  à valeurs dans  $\mathbb{K} = \mathbb{R}$  ou  $\mathbb{C}$ .

Les solutions de  $(E) : y' + ay = b$  sur  $I$  sont les fonctions de la forme  $Cf_0 + f_1$  où  $f_0$  est une solution non nulle quelconque de  $(E_h)$  sur  $I$  (où  $(E_h)$  est l'équation homogène associée  $y' + ay = 0$ ),  $f_1$  est une solution particulière de  $(E)$  sur  $I$  et  $C \in \mathbb{K}$ .

**DÉMONSTRATION.** D'après le théorème 1, l'équation  $(E)$  admet au moins une solution sur  $I$ . Soit  $f_1$  une solution particulière de  $(E)$  sur  $I$ . Par construction, la fonction  $f_1$  vérifie  $f'_1 + af_1 = b$  sur  $I$ . On note aussi  $f_0$  une solution non nulle de  $(E_h)$  sur  $I$ . Soit alors  $f$  une fonction dérivable sur  $I$ .

$$\begin{aligned} f \text{ solution de } (E) \text{ sur } I &\Leftrightarrow f' + af = b \Leftrightarrow f' + af = f'_1 + af_1 \\ &\Leftrightarrow (f - f_1)' + a(f - f_1) = 0 \\ &\Leftrightarrow f - f_1 \text{ solution de } (E_h) \text{ sur } I \\ &\Leftrightarrow \exists C \in \mathbb{K} / f - f_1 = Cf_0 \text{ (d'après le théorème 2)} \\ &\Leftrightarrow \exists C \in \mathbb{K} / f = Cf_0 + f_1. \end{aligned}$$

On a l'habitude de dire que la *solution générale* de l'équation différentielle  $(E)$  est la somme d'une *solution particulière* de l'équation  $(E)$  et de la *solution générale* de l'équation homogène associée  $(E_h)$  :

$$\boxed{\begin{array}{l} \text{sol gén de } (E) \\ = \\ \text{sol part de } (E) \\ + \\ \text{sol gen de } (E_h). \end{array}}$$

**Exemple 1.** Soit  $(E)$  l'équation différentielle  $xy' - 2y = 0$  sur  $I = ]0, +\infty[$ . Sur  $I$ , l'équation  $(E)$  est équivalente à l'équation  $y' - \frac{2}{x}y = 0$ . Puisque la fonction  $a : x \mapsto -\frac{2}{x}$  est continue sur  $]0, +\infty[$ , les solutions de l'équation  $(E)$  sur  $I$  sont de la forme  $Cf_0$ ,  $C \in \mathbb{R}$ , où  $f_0$  est une solution non nulle de  $(E)$  sur  $I$ . La fonction  $f_0 : x \mapsto x^2$  est bien sûr solution de  $(E)$  sur  $I$  et donc les solutions de  $(E)$  sur  $I$  sont les fonctions de la forme  $x \mapsto Cx^2$ ,  $C \in \mathbb{R}$ .  $\square$

**Exemple 3.** Soit  $(E)$  l'équation différentielle  $xy' - 2y = 1$  sur  $I = ]0, +\infty[$ . Sur  $I$ , l'équation  $(E)$  est équivalente à l'équation  $y' - \frac{2}{x}y = \frac{1}{x}$ . Puisque les fonctions  $a : x \mapsto -\frac{2}{x}$  et  $b : x \mapsto \frac{1}{x}$  sont continues sur  $]0, +\infty[$ , les solutions de l'équation  $(E)$  sur  $I$  sont de la forme  $Cf_0 + f_1$ ,  $C \in \mathbb{R}$ , où  $f_0$  est une solution non nulle de  $(E_h)$  sur  $I$  et  $f_1$  est une solution particulière de  $(E)$ . La fonction  $f_0 : x \mapsto x^2$  est bien sûr solution de  $(E_h)$  sur  $I$  et la fonction  $f_1 : x \mapsto -\frac{1}{2}$  est bien sûr solution de  $(E)$  sur  $I$ . Donc, les solutions de  $(E)$  sur  $I$  sont les fonctions de la forme  $x \mapsto -\frac{1}{2} + Cx^2$ ,  $C \in \mathbb{R}$ .  $\square$

## 1.5 Méthode de variation de la constante

Dans ce paragraphe, on suppose connue une solution  $f_0$  sur  $I$  de l'équation homogène  $(E_h)$ , non nulle sur  $I$ . Pour résoudre l'équation différentielle  $(E)$  sur  $I$ , il ne manque plus qu'une solution particulière de  $(E)$  sur  $I$ . Le théorème suivant fournit un moyen d'en obtenir une.

**Théorème 6.** Soient  $a$  et  $b$  deux fonctions continues sur un intervalle  $I$  de  $\mathbb{R}$  à valeurs dans  $\mathbb{K} = \mathbb{R}$  ou  $\mathbb{C}$ . Soit  $(E)$  l'équation différentielle  $y' + ay = b$ . Soit  $f_0$  une solution sur  $I$ , non nulle, de l'équation homogène associée  $(E_h)$ .

Il existe une solution particulière de  $(E)$  sur  $I$  de la forme  $f_1 : x \mapsto C(x)f_0(x)$  où  $C$  est une fonction dérivable sur  $I$ . De plus, la fonction  $C$  vérifie  $C' = \frac{b}{f_0}$ .

**DÉMONSTRATION.** Soit  $C$  une fonction dérivable sur  $I$  puis  $f_1 = Cf_0$ .

$$\begin{aligned} f'_1 + af_1 &= b \Leftrightarrow C'f_0 + Cf'_0 + af_0 = b \Leftrightarrow C'f_0 + C \times (f'_0 + af_0) = b \\ &\Leftrightarrow C'f_0 = b \text{ (car } f_0 \text{ est solution de } y' + ay = 0 \text{ sur } I\text{)} \\ &\Leftrightarrow C' = \frac{b}{f_0} \text{ (car } f_0 \text{ ne s'annule pas sur } I\text{).} \end{aligned}$$

Maintenant, les fonctions  $b$  et  $f_0$  sont continues sur  $I$  ( $f_0$  est continue sur  $I$  car dérivable sur  $I$ ) et la fonction  $f_0$  ne s'annule pas sur  $I$ . Donc, la fonction  $\frac{b}{f_0}$  est continue sur  $I$ . Par suite, la fonction  $\frac{b}{f_0}$  admet au moins une primitive sur  $I$ . On en déduit l'existence de la fonction  $C$ .

**Exemple.** Considérons l'équation différentielle  $(E) : y' - y = \cos x$  sur  $I = \mathbb{R}$ . Les solutions sur  $\mathbb{R}$  de l'équation différentielle  $y' - y = 0$  sont les fonctions de la forme  $Cf_0$  où  $f_0$  est la fonction  $x \mapsto e^x$  et  $C \in \mathbb{R}$ .

Déterminons une solution particulière de  $(E)$  sur  $I$  par la méthode de variation de la constante. Soient  $C$  une fonction dérivable sur  $I$  puis  $f_1 = Cf_0$ .

$$\begin{aligned} f_1 \text{ solution de } (E) \text{ sur } I &\Leftrightarrow \forall x \in \mathbb{R}, C'(x)e^x + C(x)e^x - C(x)e^x = \cos x \Leftrightarrow \forall x \in \mathbb{R}, C'(x) = \cos x e^{-x} \\ \int \cos x e^{-x} dx &= \operatorname{Re} \left( \int e^{-x} e^{ix} dx \right) = \operatorname{Re} \left( \int e^{(-1+i)x} dx \right) \\ &= \operatorname{Re} \left( \frac{e^{(-1+i)x}}{-1+i} \right) + \lambda = \operatorname{Re} \left( \frac{e^{-x}(\cos x + i \sin x)(-1-i)}{2} \right) + \lambda \\ &= \frac{e^{-x}(-\cos x + \sin x)}{2} + \lambda. \end{aligned}$$

La fonction  $C : x \mapsto \frac{e^{-x}(-\cos x + \sin x)}{2}$  convient et fournit la solution particulière  $f_1 : x \mapsto \frac{-\cos x + \sin x}{2}$ .

Les solutions de l'équation différentielle  $(E)$  sur  $I$  sont les fonctions de la forme  $x \mapsto Ce^x + \frac{-\cos x + \sin x}{2}$ ,  $C \in \mathbb{R}$ .

## 1.6 Principe de superposition des solutions

**Théorème 7 (principe de superposition des solutions).** Soient  $a$ ,  $b_1$  et  $b_2$  trois fonctions continues sur un intervalle  $I$  à valeurs dans  $\mathbb{K} = \mathbb{R}$  ou  $\mathbb{C}$ . Soient  $\lambda_1$  et  $\lambda_2$  deux nombres réels ou complexes.

On suppose que  $f_1$  est une solution particulière sur  $I$  de l'équation  $y' + ay = b_1$  et que  $f_2$  est une solution particulière sur  $I$  de l'équation  $y' + ay = b_2$ . Alors, la fonction  $f = \lambda_1 f_1 + \lambda_2 f_2$  est une solution particulière de l'équation différentielle  $y' + ay = b$  où  $b = \lambda_1 b_1 + \lambda_2 b_2$ .

## Équations différentielles linéaires du second ordre à coefficients constants

$$ay'' + by' + cy = g(x)$$

On s'intéresse maintenant aux équations différentielles du type (E) :  $ay'' + by' + cy = g(x)$  où  $a$ ,  $b$  et  $c$  sont trois constantes complexes ( $a \neq 0$ ) et  $g$  est une fonction continue sur un intervalle  $I$  de  $\mathbb{R}$  à valeurs dans  $\mathbb{C}$ . Cette équation est une équation différentielle linéaire du second ordre à coefficients constants (les coefficients du premier membre ne varient pas quand  $x$  varie).

Les solutions de (E) sur  $I$  sont les fonctions  $f$ , deux fois dérivables sur  $I$  à valeurs dans  $\mathbb{C}$ , vérifiant :

$$\forall x \in I, af''(x) + bf'(x) + cf(x) = g(x).$$

L'équation homogène (ou « sans second membre ») associée à l'équation (E) est l'équation  $(E_h)$  :  $ay'' + by' + cy = 0$ .  
(II)

## Résolution de l'équation $ay'' + by' + cy = 0$ , $(a, b, c) \in \mathbb{C}^* \times \mathbb{C} \times \mathbb{C}$

### Le cas général où $a$ , $b$ et $c$ sont complexes

On se donne trois nombres complexes  $a$ ,  $b$  et  $c$ ,  $a$  étant non nul. On veut résoudre sur  $\mathbb{R}$  l'équation différentielle  $ay'' + by' + cy = 0$  ( $E_h$ ), c'est-à-dire on veut trouver toutes les fonctions deux fois dérivables sur  $\mathbb{R}$  à valeurs dans  $\mathbb{C}$ , vérifiant pour tout réel  $x$ ,  $af''(x) + bf'(x) + cf(x) = 0$ .

Découvrons le résultat. Par analogie avec le premier ordre, cherchons des solutions  $f$  de la forme  $x \mapsto e^{zx}$ ,  $z \in \mathbb{C}$ .  $f$  est deux fois dérivable sur  $\mathbb{R}$  et pour tout réel  $x$ ,

$$af''(x) + bf'(x) + cf(x) = az^2e^{zx} + bze^{zx} + ce^{zx} = (az^2 + bz + c)e^{zx}.$$

$$\begin{aligned} f \text{ solution de (E) sur } \mathbb{R} &\Leftrightarrow \forall x \in \mathbb{R}, (az^2 + bz + c)e^{zx} \\ &\Leftrightarrow az^2 + bz + c = 0 \text{ (car } \forall x \in \mathbb{R}, e^{zx} \neq 0\text{).} \end{aligned}$$

L'équation différentielle  $ay'' + by' + cy = 0$ , d'inconnue une fonction  $f$ , s'est « transformée » en une équation algébrique d'inconnue un nombre complexe  $z$ .

**DÉFINITION 1.** Soient  $a$ ,  $b$  et  $c$  trois nombres complexes,  $a$  étant non nul. Soit  $(E_h)$  l'équation différentielle  $ay'' + by' + cy = 0$ .

L'équation caractéristique de l'équation  $(E_h)$  est l'équation  $(E_c)$  :

$$az^2 + bz + c = 0,$$

d'inconnue un nombre complexe  $z$ .

En générale on note  $r$  à la place de  $z$  pour distinguer les solutions de l'équation caractéristiques où les solutions peuvent être réelles ou complexes, on note

$$ar^2 + br + c = 0$$

$$1. \Delta = b^2 - 4ac > 0$$

L'équation caractéristique admet deux racines réelles distinctes

$$r_1 = \frac{-b + \sqrt{\Delta}}{2a} \quad \text{et} \quad r_2 = \frac{-b - \sqrt{\Delta}}{2a}$$

La solution générale de (II) est

$$y_{SG(II)} = C_1 e^{r_1 x} + C_2 e^{r_2 x} \quad \text{avec } (C_1, C_2) \in \mathbb{R}^2$$

$$2. \Delta = b^2 - 4ac = 0$$

L'équation caractéristique admet une racine réelle double

$$r = -\frac{b}{2a}$$

La solution générale de (II) est

$$y_{SG(II)} = e^{rx}(C_1 x + C_2) \quad \text{avec } (C_1, C_2) \in \mathbb{R}^2$$

$$3. \Delta = b^2 - 4ac < 0$$

L'équation caractéristique admet deux racines complexes conjuguées

$$\text{soit en posant } \alpha = \text{Partie réelle de } r_1 \text{ (ou de } r_2) = -\frac{b}{2a}$$

$$\beta = \text{Valeur absolue Partie imaginaire de } r_1 \text{ (ou de } r_2) = \left| \frac{\sqrt{-\Delta}}{2a} \right|$$

$$r_1 = \frac{-b + i\sqrt{-\Delta}}{2a} = \alpha + i\beta \quad \text{et} \quad r_2 = \frac{-b - i\sqrt{-\Delta}}{2a} = \alpha - i\beta$$

La solution générale de (II) est

$$y_{SG(II)} = e^{\alpha x}(C_1 \cos \beta x + C_2 \sin \beta x) \quad \text{avec } (C_1, C_2) \in \mathbb{R}^2$$

En résumé

	Solutions de l'équation caractéristique	Solution générale de l'équation différentielle ( $E_0$ )
$\Delta > 0$	2 solutions réelles $r_1$ et $r_2$ $r_1 = \frac{-b + \sqrt{\Delta}}{2a}$ , $r_2 = \frac{-b - \sqrt{\Delta}}{2a}$	$y = C_1 e^{r_1 x} + C_2 e^{r_2 x}$ , $C_1$ et $C_2$ constantes réelles quelconques
$\Delta = 0$	1 solution réelle double $r_1 = r_2 = -\frac{b}{2a}$	$y = (C_1 x + C_2) e^{r_1 x}$ , $C_1$ et $C_2$ constantes réelles quelconques
$\Delta < 0$	2 solutions complexes conjuguées $r_1 = \alpha + \beta i$ , $r_2 = \alpha - \beta i$ avec $\alpha = -\frac{b}{2a}$ et $\beta = \frac{\sqrt{-\Delta}}{2a}$	$y = e^{\alpha x} (C_1 \cos(\beta x) + C_2 \sin(\beta x))$ , $C_1$ et $C_2$ constantes réelles quelconques

**Théorème 3 :** Pour toute équation différentielle du second ordre, il existe une et une seule solution qui vérifie deux conditions initiales données.

## Résolution de L'équation complète (I)

La solution générale de l'équation complète (I) est la somme

- de la solution générale de l'équation sans second membre (II)
- et d'une solution particulière de l'équation complète (I)

$$y_{SG(I)} = y_{SG(II)} + y_{SP(I)}$$

C'est le principe de superposition des solutions (dû à la linéarité de l'équation différentielle)

## RECHERCHE d'une SOLUTION PARTICULIERE de L'EQUATION COMPLETE (I)

- $\varphi(x) = e^{mx} P_n(x)$  avec  $P_n$  polynôme de degré  $n$  et  $m \in \mathbb{R}$

ou bien, on effectue le changement de fonction inconnue  $y = e^{mx} z$  avec  $z$  fonction de  $x$   
ou bien

- non racine de l'équation caractéristique  $y_{SP(II)} = e^{mx} Q_n(x)$
  - racine simple  $y_{SP(II)} = e^{mx} x Q_n(x)$
  - racine double  $y_{SP(II)} = e^{mx} x^2 Q_n(x)$
- avec  $Q_n$  polynôme de degré  $n$

- $\varphi(x) = P_n(x) \cos px + R_n(x) \sin px \quad p \in \mathbb{R}^*$   
avec  $P_n$  polynôme de degré  $n$  et  $R_n$  polynôme de degré  $n'$   
 $\pm ip$  non racines de l'équation caractéristique  
 $y_{SG(I)} = Q_k(x) \cos px + S_k(x) \sin px$   
 $\pm ip$  racines de l'équation caractéristique  
 $y_{SG(II)} = x(Q_k(x) \cos px + S_k(x) \sin px)$   
 $k = \max(n, n')$   
 $Q_k$  et  $S_k$  polynômes de degré  $k$
- $\varphi(x) = e^{mx}(A \cos px + B \sin px), (m, p) \in \mathbb{R}^2$  ( $m$  ou  $p$  peut être nul) et  $(A, B) \in \mathbb{R}^2$   
on effectue le changement de fonction inconnue  
 $y = e^{mx}z$  avec  $z$  fonction de  $x$
- $\varphi(x) = \sum_i \varphi_i(x) \quad i=1,2,\dots,n$   
et si  $\Psi_i(x)$  est une solution particulière de  $ay'' + by' + cy = \varphi_i(x)$   
 $\sum_i \Psi_i(x)$  est une intégrale particulière de  $ay'' + by' + cy = \sum_i \varphi_i(x)$

### 5.1.. Méthode de variation des constantes.

Nous devons résoudre une équation différentielle de la forme

$$ay'' + by' + cy = \varphi(x) \quad (I) \text{ avec } a \neq 0$$

Lorsque le second membre n'a pas l'une des formes indiquées précédemment, on emploie la méthode dite de variation des constantes.

Soit  $y_1$  et  $y_2$  deux solutions linéairement indépendantes de  
l'équation homogène associée  $ay'' + by' + cy = 0$  (II)

Comme pour les équations différentielles linéaires du premier ordre, on suppose que les constantes  $\lambda$  sont des fonctions de  $x$  dérivables.

On cherche une solution particulière de l'équation complète (I) sous la forme

$$y = \lambda_1(x)y_1 + \lambda_2(x)y_2$$

$$\text{D'où } y' = \lambda'_1 y_1 + \lambda'_2 y_2 + \lambda_1 y'_1 + \lambda_2 y'_2$$

Lagrange (Français 1736 – 1813) propose d'imposer aux fonctions inconnues  $\lambda_1$  et  $\lambda_2$  la condition supplémentaire  $\lambda'_1 y_1 + \lambda'_2 y_2 = 0$

il reste alors  $y' = \lambda_1 y'_1 + \lambda_2 y'_2$  et en dérivant  
 $y'' = \lambda'_1 y'_1 + \lambda'_2 y'_2 + \lambda_1 y''_1 + \lambda_2 y''_2$

En reportant dans l'équation (I) en tenant compte du fait que  $y_1$  et  $y_2$  sont solutions de l'équation (II), après simplification il reste

$$\alpha(\lambda'_1 y'_1 + \lambda'_2 y'_2) = \varphi(x)$$

D'où le système qui détermine  $\lambda'_1$  et  $\lambda'_2$

$$\begin{cases} \lambda'_1 y'_1 + \lambda'_2 y'_2 = \frac{\varphi(x)}{\alpha} \\ \lambda'_1 y'_1 + \lambda'_2 y'_2 = 0 \end{cases}$$

## Exemples et exercices

### Exemple 1

Trouver la solution de l'équation différentielle

$$y'' + 2y' + y = 2e^{-x}$$

vérifiant  $y(0) = 3$  et  $y'(0) = 1$

### Solution

$$y'' + 2y' + y = 2e^{-x} \quad (\text{E})$$

Équation différentielle du second ordre linéaire à coefficients constants  
soit  $y'' + 2y' + y = 0 \quad (\text{E}_0)$  l'équation sans second membre

et  $r^2 + 2r + 1 = 0$  l'équation caractéristique

qui admet une racine réelle double  $r_1 = r_2 = -1$

$$y_{\text{SG}}(\text{E}_0) = (C_1 x + C_2)e^{-x} \text{ avec } (C_1, C_2) \in \mathbb{R}^2$$

le second membre  $\varphi(x) = 2e^{-x}$  est de la forme  $e^{mx}$  avec  $m = -1 = r_1 = r_2$

il existe donc une solution particulière sous la forme  $y = Ax^2 e^{-x}$  avec A constante réelle à déterminer

$$y = Ax^2 e^{-x}$$

$$y' = A(2x - x^2)e^{-x}$$

$$y'' = A(2 - 4x + x^2)e^{-x}$$

en reportant dans l'équation différentielle, on obtient

$$y'' + 2y' + y = 2Ae^{-x} = 2e^{-x} \text{ d'où } A = 1$$

$$y_{SP(E)} = x^2 e^{-x}$$

d'après le principe de superposition des solutions

$$y_{SG(E)} = (x^2 + C_1x + C_2)e^{-x} \text{ avec } (C_1, C_2) \in \mathbb{R}^2$$

pour déterminer les constantes, on utilise les deux conditions initiales

$$y(x) = (x^2 + C_1x + C_2)e^{-x} \Rightarrow y(0) = C_2 = 3$$

$$y'(x) = (-x^2 + (-C_1 + 2)x + C_1 - C_2)e^{-x} \Rightarrow y'(0) = C_1 - C_2 = 1 \text{ soit } C_1 = 4$$

et la solution Y du problème avec conditions initiales est

$$Y(x) = (x^2 + 4x + 3)e^{-x}$$

## Exemple 2

Résoudre l'équation différentielle

$$y'' + y' - 2y = x^2 e^{-2x}$$

## Solution

$$y'' + y' - 2y = x^2 e^{-2x} \quad (\text{E})$$

$$\text{équation sans second membre } y'' + y' - 2y = 0 \quad (\text{E}_0)$$

$$\text{équation caractéristique } r^2 + r - 2 = 0$$

$$\text{Racines réelles } r_1 = 1 \text{ et } r_2 = -2 \text{ et } y_{SG(E_0)} = C_1 e^x + C_2 e^{-2x} \text{ avec } (C_1, C_2) \in \mathbb{R}^2$$

pour rechercher une solution particulière, on effectue le changement de fonction inconnue

$$y = e^{-2x} u \text{ avec } u \text{ fonction de } x$$

$$\text{après simplification par } e^{-2x} > 0 \quad \forall x \in \mathbb{R}$$

on obtient l'équation différentielle

$$u'' - 3u' = x^2$$

et l'on cherche une solution particulière de l'équation en  $u$  ( $c = 0$  et  $b = -3$ ) sous la forme

$$u = ax^3 + bx^2 + cx$$

$$u' = 3ax^2 + 2bx + c$$

$$u'' = 6ax + 2b$$

$$\text{et par identification, on obtient } a = -\frac{1}{9}, \quad b = -\frac{1}{9} \text{ et } c = -\frac{2}{27}$$

la solution particulière de l'équation complète (E) est

$$y_{SP(E)} = \left(-\frac{1}{9}x^3 - \frac{1}{9}x^2 - \frac{2}{27}x\right)e^{-2x}$$

en appliquant le principe de superposition des solutions

$$y_{SG(E)} = y_{SG(E_0)} + y_{SP(E)} = C_1 e^x + \left(-\frac{1}{9}x^3 - \frac{1}{9}x^2 - \frac{2}{27}x + C_2\right)e^{-2x} \text{ avec } (C_1, C_2) \in \mathbb{R}$$


---