

Examen: MATHS II

Exercice 1 [6pts]

1-

$$[2\text{pts}] \int \frac{dx}{x^2 + 2x + 3}.$$

Une fraction rationnelle dont le dénominateur est un polynôme de degré 2 avec $\Delta < 0$.

$$\int \frac{dx}{x^2 + 2x + 3} = \int \frac{dx}{(x+1)^2 - 1 + 3} = \int \frac{dx}{(x+1)^2 + 2} = \frac{1}{\sqrt{2}} \arctan\left(\frac{x+1}{\sqrt{2}}\right) + C^{te}.$$

2- En utilisant un changement de variable, on peut déduire

$$[2\text{pts}] \int \frac{5x-1}{x^2+2x+3} dx = \int \frac{5x-1}{(x+1)^2+2} dx$$

Soit le changement de la variable $t = x+1 \Rightarrow x = t-1$ et $dx = dt$

$$\begin{aligned} \int \frac{5x-1}{(x+1)^2+2} dx &= \int \frac{5(t-1)-1}{t^2+2} dt = \int \frac{5t-6}{t^2+2} dt = \frac{5}{2} \int \frac{2t}{t^2+2} dt - 6 \int \frac{dt}{t^2+2} \\ &= \frac{5}{2} \ln(t^2+2) - \frac{6}{\sqrt{2}} \arctan\left(\frac{t}{\sqrt{2}}\right) + C^{te} \\ &= \frac{5}{2} \ln(x^2+2x+3) - \frac{6}{\sqrt{2}} \arctan\left(\frac{x+1}{\sqrt{2}}\right) + C^{te} \end{aligned}$$

3- Calculer

$$[2\text{pts}] \int \frac{dx}{2+\cos x}$$

Soit le changement de la variable $t = \tan\left(\frac{x}{2}\right)$, donc $\cos x = \frac{1-t^2}{1+t^2}$ et $dx = \frac{2dt}{1+t^2}$

$$\begin{aligned} \int \frac{dx}{2+\cos x} &= \int \frac{\frac{2dt}{1+t^2}}{2 + \frac{1-t^2}{1+t^2}} = \int \frac{2dt}{2+2t^2+1-t^2} = \int \frac{2dt}{3+t^2} \\ &= \frac{2}{\sqrt{3}} \arctan\left(\frac{t}{\sqrt{3}}\right) + C^{te} = \frac{2}{\sqrt{3}} \arctan\left(\frac{\tan\left(\frac{x}{2}\right)}{\sqrt{3}}\right) + C^{te} \end{aligned}$$

Exercice 2 [8pts] I) On considère l'application f linéaire de \mathbb{R}^3 dans lui-même définie par:

$$f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3; \quad (x, y, z) \mapsto f(x, y, z) = (x + y - z, y + 2z, x - y)$$

Donner la matrice A associée à f dans la base canonique $\mathcal{B}_c = \{e_1, e_2, e_3\}$ de \mathbb{R}^3 .

[1pts] La matrice associée à f dans la base canonique de \mathbb{R}^3 peut être obtenue de deux manières.

$$A = Mat_{\mathcal{B}_c}(f) = \begin{pmatrix} f(e_1) & f(e_2) & f(e_3) \\ 1 & 1 & -1 & e_1 \\ 0 & 1 & 2 & e_2 \\ 1 & -1 & 0 & e_3 \end{pmatrix} [\text{Méthode classique}],$$

ou encore

$$\begin{aligned} f &: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3; \quad (x, y, z) \mapsto f(x, y, z) = (x + y - z, y + 2z, x - y) \\ &= \begin{pmatrix} x + y - z \\ y + 2z \\ x - y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 2 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} [2^{eme} \text{Méthode}]. \end{aligned}$$

Ceci n'est valable que dans les bases canoniques de \mathbb{R}^n ($n \in \mathbb{N}^*$).

II) Etant donné l'ensemble $\mathcal{B} = \{v_1, v_2, v_3\}$ avec $v_1 = (1, 1, 0), v_2 = (1, 0, 1)$ et $v_3 = (0, -1, 2)$

*) Montrer que $\mathcal{B} = \{v_1, v_2, v_3\}$ est une base de \mathbb{R}^3 , en déduire le rang de \mathcal{B} .
 $\mathcal{B} = \{v_1, v_2, v_3\}$ forme une base de \mathbb{R}^3 ssi:

$$[0.5pts] \left\{ \begin{array}{l} 1) \mathcal{B} \text{ est génératrice,} \\ 2) \mathcal{B} \text{ est libre.} \end{array} \right.$$

est ceci équivalent à dire $\mathcal{B} = \{v_1, v_2, v_3\}$ forme une base de \mathbb{R}^3 ssi

$$[0.5pts] \left\{ \begin{array}{l} 1) CardinalB = \dim_{\mathbb{R}} \mathbb{R}^3 = 3, \\ 2) \det \{v_1, v_2, v_3\} \neq 0. \end{array} \right.$$

D'une part $CardinalB = \{v_1, v_2, v_3\} = \dim_{\mathbb{R}} \mathbb{R}^3 = 3, [0.5pts]$ et d'autre part

$$\det \{v_1, v_2, v_3\} = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 2 \end{vmatrix} = 1 - 2 = -1 \neq 0. [0.5pts]$$

Par suite l'ensemble $\mathcal{B} = \{v_1, v_2, v_3\}$ forme une base de \mathbb{R}^3 (dite nouvelle base)

*) Ecrire la matrice de passage \mathbf{P} ($\mathbf{P} = \mathbf{P}_{\mathcal{B}_c, \mathcal{B}}$ le passage de \mathcal{B}_c à \mathcal{B})

$$\mathbf{P}_{\mathcal{B}_c, \mathcal{B}} = \begin{pmatrix} v_1 & v_2 & v_3 \\ 1 & 1 & 0 & e_1 \\ 1 & 0 & -1 & e_2 \\ 0 & 1 & 2 & e_3 \end{pmatrix} [0.5 \text{pts}]$$

*) Calculer \mathbf{P}^{-1} ($\mathbf{P}^{-1} = \mathbf{P}_{\mathcal{B}, \mathcal{B}_c}$ le passage de \mathcal{B} à \mathcal{B}_c).

$$\begin{aligned} [\mathbf{1.5pts}] \mathbf{P}^{-1} &= \mathbf{P}_{\mathcal{B}, \mathcal{B}_c} = \frac{1}{\det \mathbf{P}_{\mathcal{B}_c, \mathcal{B}}} {}^t \text{Com} \mathbf{P}_{\mathcal{B}_c, \mathcal{B}} = \frac{1}{(-1)} {}^t \begin{pmatrix} + \left| \begin{array}{cc} 0 & -1 \\ 1 & 2 \end{array} \right| & - \left| \begin{array}{cc} 1 & -1 \\ 0 & 2 \end{array} \right| & + \left| \begin{array}{cc} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{array} \right| \\ - \left| \begin{array}{cc} 1 & 0 \\ 1 & 2 \end{array} \right| & + \left| \begin{array}{cc} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{array} \right| & - \left| \begin{array}{cc} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{array} \right| \\ + \left| \begin{array}{cc} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{array} \right| & - \left| \begin{array}{cc} 1 & 0 \\ 1 & -1 \end{array} \right| & + \left| \begin{array}{cc} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{array} \right| \end{pmatrix} \\ &= \frac{1}{(-1)} {}^t \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 \\ -2 & 2 & -1 \\ -1 & 1 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & 2 & 1 \\ 2 & -2 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

*) Donner la matrice D associée à f dans la base \mathcal{B} .

[1.5pts] La matrice associée à f dans la nouvelle base \mathcal{B} de \mathbb{R}^3 peut être obtenue de deux manières.

$$D = \text{Mat}_B(f) = \begin{pmatrix} f(v_1) & f(v_2) & f(v_3) \\ 0 & 5 & 10 \\ 2 & 1 & -1 \\ -1 & 3 & 7 \end{pmatrix} [Méthode classique]$$

on encore

$$\begin{aligned} D &= \text{Mat}_B(f) = P^{-1}AP = \begin{pmatrix} -1 & 2 & 1 \\ 2 & -2 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 2 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 0 & 0 & 5 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 5 & 10 \\ 2 & 1 & -1 \\ -1 & 3 & 7 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

III) [1.5pts] Calculer en utilisant les opérations élémentaires sur les lignes [Gauss]

$$\begin{aligned} \left| \begin{array}{ccc} a & b & c \\ a^2 & b^2 & c^2 \\ a^3 & b^3 & c^3 \end{array} \right| &= abc \left| \begin{array}{ccc} 1 & 1 & 1 \\ a & b & c \\ a^2 & b^2 & c^2 \end{array} \right| \left[\begin{array}{c} L_1 \\ L_2 \\ L_3 \end{array} \right] \\ &= abc \left| \begin{array}{ccc} 1 & 1 & 1 \\ a & b & c \\ a^2 & b^2 & c^2 \end{array} \right| \left[\begin{array}{c} L_1 \\ L_2 \leftarrow L_2 - aL_1 \\ L_3 \leftarrow L_3 - a^2L_1 \end{array} \right] \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
&= abc \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & b-a & c-a \\ 0 & b^2-a^2 & c^2-a^2 \end{vmatrix} = abc [(b-a)(c^2-a^2) - (b^2-a^2)(c-a)] \\
&= abc [(b-a)(c-a)(c+a) - (b-a)(b+a)(c-a)] \\
&= abc [(b-a)(c-a)[(c+a)-(b+a)]] \\
&= abc [(b-a)(c-a)(c-b)]
\end{aligned}$$

$$\begin{vmatrix} a & b & c \\ a^2 & b^2 & c^2 \\ a^3 & b^3 & c^3 \end{vmatrix} = abc(a-b)(b-c)(a-c)$$

Exercice 3 [6pts] Soit à résoudre le système (S_a) suivant

$$(S_\alpha) \left\{ \begin{array}{rcl} ax + y + z = & 1 \\ x + ay + z = & 2 \\ x + y + az = & 3 \end{array} , \quad a \in \mathbb{R} \right.$$

1 Écrire sous forme matricielle le système (S_a) .

$$[1\text{pts}] (S_\alpha) \left\{ \begin{array}{rcl} ax + y + z = & 1 \\ x + ay + z = & 2 \\ x + y + az = & 3 \end{array} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} a & 1 & 1 \\ 1 & a & 1 \\ 1 & 1 & a \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}, \quad a \in \mathbb{R} \right.$$

2 Pour quelle valeurs de a le système est de Cramer.

Le système est de Cramerssi $\det A \neq 0$ [0.5pts]

$$\begin{aligned}
\det A &= \begin{vmatrix} a & 1 & 1 \\ 1 & a & 1 \\ 1 & 1 & a \end{vmatrix} = a \begin{vmatrix} a & 1 \\ 1 & a \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & a \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} 1 & a \\ 1 & 1 \end{vmatrix} \\
&= a(a^2-1) - (a-1) + (1-a) = a(a^2-1) - (a-1) - (a-1) \\
&= a(a-1)(a+1) - 2(a-1) = (a-1)[a(a+1)-2] \\
&= (a-1)[a^2+a-2] = (a-1)^2(a+2). [1\text{pts}]
\end{aligned}$$

Le système est de Cramerssi $a \neq 1$ et $a \neq -2$ [0.5pts]

3 Résoudre le système dans le cas contraire ((S_a) n'est pas de Cramer), et en déduire le rang.

[1pts] Lorsque $a = 1$

$$(S_1) \begin{cases} x + y + z = 1 \\ x + y + z = 2 \\ x + y + z = 3 \end{cases},$$

Le système est incompatible; l'ensemble des solutions est vide Φ et le rang de (S_1) est 1, car on peut extraire de la matrice associée une sous-matrice 1×1 de déterminant non nul.

[2pts] Lorsque $a = -2$

$$(S_{(-2)}) \begin{cases} -2x + y + z = 1 \\ x - 2y + z = 2 \\ x + y - 2z = 3 \end{cases},$$

La matrice augmentée s'écrit

$$\begin{aligned} [A|B] &\Leftrightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} -2 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & -2 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & -2 & 3 \end{array} \right] \left[\begin{array}{c} L_1 \\ L_2 \\ L_3 \end{array} \right] \\ [A|B] &\Leftrightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & -2 & 3 \\ 1 & -2 & 1 & 2 \\ -2 & 1 & 1 & 1 \end{array} \right] \left[\begin{array}{c} L_1 \leftrightarrow L_3 \\ L_1 \\ L_2 \end{array} \right] \\ [A|B] &\Leftrightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & -2 & 3 \\ 0 & -3 & 3 & -1 \\ 0 & 3 & -3 & 7 \end{array} \right] \left[\begin{array}{c} \mathbf{L}_1 \\ \mathbf{L}_2 \leftarrow \mathbf{L}_2 - \mathbf{L}_1 \\ \mathbf{L}_3 \leftarrow \mathbf{L}_3 + 2\mathbf{L}_1 \end{array} \right] \\ [A|B] &\Leftrightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & -2 & 3 \\ 0 & -3 & 3 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 6 \end{array} \right] \left[\begin{array}{c} L_1 \\ \mathbf{L}_2 \\ L_3 \leftarrow L_3 + \mathbf{L}_2 \end{array} \right] \end{aligned}$$

Le système est incompatible; l'ensemble des solutions est vide Φ et le rang de $(S_{(-2)})$ est 2, car on peut extraire de la matrice associée une sous-matrice 2×2 de déterminant non nul.

$$\left| \begin{array}{cc} 1 & 1 \\ 0 & -3 \end{array} \right| = -3 \neq 0$$