

Université Mohammed Seddik Benyahia de Jijel
Faculté des sciences exactes et informatique

Département de mathématiques

3^{ème} année Licence, mathématiques

Examen de rattrapage
Géométrie différentielle
Durée : 2h00

Il est impératif de fournir une justification à chacune des réponses.

Exercice 1. 1. Soit P_1 une sous variété de \mathbb{R}^n de dimension p_1 et P_2 une sous variété de \mathbb{R}^m de dimension p_2 . Montrer que $P_1 \times P_2$ est une sous variété de \mathbb{R}^{n+m} dont on précisera la dimension. Dédurre que \mathbb{T}^2 est une sous variété de \mathbb{R}^4 .

2. On considère dans \mathbb{R}^3 l'ensemble

$$M_a = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x^2 + 4y^2 = a^2 \text{ et } x^2 - 4y^2 = z\}$$

où a est une constante strictement positive.

- Montrer que M_a est une sous variété de \mathbb{R}^3 lorsque $a \neq 0$. Quelle est sa dimension ?
- Soit $a = 1$, calculer l'espace tangent à M_1 en tout point et en donner une base.
- Donner les orientations possibles de M_1 en utilisant les bases de M_1 puis en utilisant les bases d'un supplémentaire de M_1 en déterminant le lien entre les orientations. Dédurre que M_1 est orientable.

Exercice 2. 1. Trouver une application $\varphi : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ lisse vérifiant $\varphi(0) = -1$ et telle que la forme différentielle

$$\alpha(x, y) = \frac{2xy}{1+x^2} dx + \varphi(x) dy$$

soit fermée sur \mathbb{R}^2 .

2. Trouver une fonction f lisse telle que $\alpha = df$.

3. Soit la 2-forme différentielle

$$w = xdy \wedge dz + ydz \wedge dx + zdx \wedge dy.$$

Calculer $\int_{\phi} w$ où

$$\phi(\theta, \eta) = (\cos \eta \cos \theta, \cos \eta \sin \theta, \sin \eta)$$

avec $(\theta, \eta) \in]-\pi, \pi[\times]-\pi/2, \pi/2[$.

Collection

Exo 13 13pts

P_1 une sous variété de \mathbb{R}^n de dimension p_1 , i.e., pour tout $x_1 \in P_1$, $\exists U_1$ ouvert de \mathbb{R}^n et $g_1: U_1 \rightarrow \mathbb{R}^{n-p_1}$ de classe C^k , submersive

$$\text{tg } U_1 \cap P_1 = g_1^{-1}(\{0\})$$

(0,75)

P_2 une s.v. de \mathbb{R}^m de dimension p_2 i.e., pour tout $x_2 \in P_2$

$\exists U_2$ ouvert de \mathbb{R}^m et $g_2: U_2 \rightarrow \mathbb{R}^{m-p_2}$ de classe C^k , submersive

$$\text{tg } U_2 \cap P_2 = g_2^{-1}(\{0\})$$

Montrons que $P_1 \times P_2$ une s.v. de \mathbb{R}^{n+m} .

soit $(x_1, x_2) \in P_1 \times P_2$, on définit $g: U \rightarrow \mathbb{R}^{(n+m)-(p_1+p_2)}$ par

$$g(x, y) = (g_1(x), g_2(y)) \text{ avec } U = U_1 \times U_2$$

Puisque g_1 et g_2 sont de classe C^k , il l'est aussi pour g . De plus,

$$d_{(x_1, x_2)} g = \begin{pmatrix} d_{x_1} g_1 & 0 \\ 0 & d_{x_2} g_2 \end{pmatrix}$$

Or g_1 et g_2 sont des submersions, donc g l'est aussi

$$g^{-1}(\{0\}) = \{(x, y) \in U; g(x, y) = 0\}$$

$$= \{(x, y) \in U; g_1(x) = 0 \wedge g_2(y) = 0\}$$

$$= g_1^{-1}(\{0\}) \times g_2^{-1}(\{0\}) = (U_1 \cap P_1) \times (U_2 \cap P_2) = U \cap (P_1 \times P_2).$$

Sachant que $T^2 = S^1 \times S^1$ et S^1 est une sous variété de \mathbb{R}^2 de

dim 1 donc T^2 est une sous variété de \mathbb{R}^4 de dim 2.

□

a) soit $a \neq 0$, on définit $g: \mathbb{R}^3|U \rightarrow \mathbb{R}^2$
 $(x, y, z) \mapsto (x^2 + 4y^2 - a^2, x^2 - 4y^2 - z)$

avec $U = \{(0, 0, z) \mid z \in \mathbb{R}\}$. Soit $(x, y, z) \in \Pi_a$.

il est clair que g est de classe C^∞ .

$$D_{(x, y, z)} g = \begin{pmatrix} 2x & 8y & 0 \\ 2x & -8y & -1 \end{pmatrix}$$

soit $D_{(x, y, z)} g \neq 0$ si $x, y \neq 0 \Rightarrow \text{rang } D_{(x, y, z)} g = 2$

Alors g est une submersion. De plus,

$$\begin{aligned} g^{-1}(\{0\}) &= \{(x, y, z) \mid g(x, y, z) = 0\} \\ &= \{(x, y, z) \mid (x^2 + 4y^2 - a^2, x^2 - 4y^2 - z) = (0, 0)\} \\ &= \{(x, y, z) \mid x^2 + 4y^2 = a^2, x^2 - 4y^2 = z\} \\ &= \Pi_a \cap (\mathbb{R}^3|U). \end{aligned}$$

Donc Π_a est une sous-variété de \mathbb{R}^3 , de classe C^∞ et de dimension 1.

b) soit $a = 1$. Nous avons

$$\begin{aligned} T_{(x, y, z)} \Pi_1 &= \text{Ker } d_{(x, y, z)} g \\ &= \{(h_1, h_2, h_3) \in \mathbb{R}^3 \mid d_{(x, y, z)} g(h_1, h_2, h_3) = 0\} \\ &= \{(h_1, h_2, h_3) \in \mathbb{R}^3 \mid x h_1 + 4y h_2 = 0, x h_1 - 4y h_2 - h_3 = 0\} \end{aligned}$$

$\sqrt{2}$

Si $x \neq 0$: On a $r_1 = -\frac{4y}{x} r_2$ et $x(\frac{4y}{x} r_2) - 4y r_2 - \frac{1}{2} r_3 = 0$
 \Downarrow
 $r_3 = -16y r_2$ (92)

$T_{(x,y,z)} \Pi_1 = \left\{ \left(-\frac{4y}{x} r_2, r_2, -16y r_2 \right) ; r_2 \in \mathbb{R} \right\}$ (92)
 $= \left\{ \frac{r_2}{x} (4y, -x, 16xy) ; r_2 \in \mathbb{R} \right\} = \langle (4y, -x, 16xy) \rangle$ (92)

Si $y \neq 0$: On a $r_2 = \frac{x}{4y} r_1$ et $x r_1 - 4y(\frac{x}{4y} r_1) - \frac{1}{2} r_3 = 0 \Rightarrow r_3 = 4x r_1$ (92)

$T_{(x,y,z)} \Pi_1 = \left\{ \left(r_1, \frac{x}{4y} r_1, 4x r_1 \right) ; r_1 \in \mathbb{R} \right\}$ (92)
 $= \left\{ \frac{r_1}{4y} (4y, -x, 16xy) ; r_1 \in \mathbb{R} \right\} = \langle (4y, -x, 16xy) \rangle$ (92)

On définit une base supplémentaire comme suit:

$T_{(x,y,z)} \Pi_1 = \left\{ (x, 4y, 0), (2x, -8y, -1) \right\}$ (92)

e) Les orientations possibles de l'espace tangent sont définies par la base ordonnée $\{(y, -x, 16xy)\}$ (92)

ou par la base $\{(x, 4y, 0), (2x, -8y, -1)\}$ ou

$\{(2x, -8y, -1), (x, 4y, 0)\}$ (92)

et $\begin{pmatrix} y & x & 2x \\ -x & 4y & -8y \\ 16xy & 0 & -1 \end{pmatrix} = -4y^2 - x(x + 128xy^2) - 128x^2y^2$ (92)
 $= -(4y^2 + x^2 + 256x^2y^2) < 0$

Donc l'orientation définie par $\{(x, 4y, 0)\}$ est inverse à celle donnée par $\{(2x, -8y, -1), (x, 4y, 0)\}$. (92)

Soit $N: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3$ $\textcircled{0,2}$ continue
 $(x, y, z) \mapsto ((x, 4y, 0), (2x, -8y, -1))$

— donc elle définit une orientation pour π_1 $\textcircled{0,2}$

Exercice 20 $\textcircled{07pts}$

\Downarrow α est fermée $\Leftrightarrow d\alpha = 0$ $\textcircled{0,2}$

or $d\alpha = d\left(\frac{2xy}{1+x^2}\right) \wedge dx + d(e(x)) \wedge dy$

$\textcircled{0,2} = \frac{2x}{1+x^2} dy \wedge dx + e'(x) dx \wedge dy$ avec $dx \wedge dx = 0$ $\textcircled{0,2}$

$= \left(e'(x) - \frac{2x}{1+x^2}\right) dx \wedge dy$ tq. $dy \wedge dx = -dx \wedge dy$ $\textcircled{0,2}$

$= 0$ ssi $e'(x) = \frac{2x}{1+x^2}$ $\textcircled{0,2}$

donc $e(x) = \ln|1+x^2| + c$ $\textcircled{0,2}$

Or $e(0) = -1 \Leftrightarrow c = -1$

Alors $e(x) = \ln|1+x^2| - 1$ $\textcircled{0,2}$

2) Sachant que $d \in \mathcal{S}^1(\mathbb{R}^2)$ donc $\exists f \in \mathcal{S}^0(\mathbb{R}^2)$ $\textcircled{0,2}$

$-1 \cdot f = \frac{\partial f}{\partial x} dx + \frac{\partial f}{\partial y} dy = \alpha$ $\textcircled{0,2}$

$\Rightarrow \begin{cases} \frac{\partial f}{\partial x} = \frac{2xy}{1+x^2} \\ \frac{\partial f}{\partial y} = \ln|1+x^2| - 1 \end{cases}$ $\textcircled{0,2}$

$$\frac{\partial \phi}{\partial x} = \frac{2xy}{1+x^2} \Leftrightarrow \phi(x,y) = y \ln|1+x^2| + g(y) \quad \text{OK}$$

$$\Rightarrow \frac{\partial \phi}{\partial y} = \ln|1+x^2| + g'(y) \quad \text{OK}$$

$$\Rightarrow g'(y) = -1 \quad \text{OK}$$

$$\Rightarrow g(y) = -y + c \quad \text{OK}$$

alors $\phi(x,y) = y \ln|1+x^2| - y + c$

3) On a $\int_{\phi} \omega = \int_{[-\pi, \pi] \times [\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}]} \phi^*(\omega) \quad \text{OK}$

$$\phi^*(\omega) = \cos \eta \cos \theta \, d(\cos \eta \sin \theta) \wedge d(\sin \eta) + \cos \eta \sin \theta \, d(\sin \eta) \wedge d(\cos \eta \cos \theta) + \sin \eta \, d(\cos \eta \cos \theta) \wedge d(\cos \eta \sin \theta)$$

$$= \cos \eta \cos \theta (-\sin \eta \sin \theta \, d\eta + \cos \eta \cos \theta \, d\theta) \wedge (\cos \eta \, d\eta)$$

$$+ \cos \eta \sin \theta (\cos \eta \, d\eta) \wedge (-\sin \eta \cos \theta \, d\eta - \cos \eta \sin \theta \, d\theta)$$

$$+ \sin \eta (-\sin \eta \cos \theta \, d\eta - \cos \eta \sin \theta \, d\theta) \wedge (-\sin \eta \sin \theta \, d\eta + \cos \eta \cos \theta \, d\theta)$$

$$= \cos^3 \eta \cos^2 \theta \, d\theta \wedge d\eta - \cos^3 \eta \sin^2 \theta \, d\eta \wedge d\theta$$

$$- \sin^2 \eta \cos \eta \cos^2 \theta \, d\eta \wedge d\theta + \cos \eta \sin^2 \eta \sin^2 \theta \, d\theta \wedge d\eta$$

$$= (\cos^3 \eta \cos^2 \theta + \cos^3 \eta \sin^2 \theta + \sin^2 \eta \cos \eta \cos^2 \theta + \sin^2 \eta \sin^2 \theta \cos \eta) \, d\theta \wedge d\eta$$

$$= (\cos^3 \eta + \sin^2 \eta \cos \eta) \, d\theta \wedge d\eta = \cos \eta \, d\theta \wedge d\eta$$

$$\int \omega = \int_{-\pi}^{\pi} \int_{\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \cos \eta \, d\theta \wedge d\eta = \left(\int_{-\pi}^{\pi} d\theta \right) \left(\int_{\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \cos \eta \, d\eta \right) = 4\pi \quad \text{OK}$$