



**TP ESE23/27 Master II**  
**SYSTÈMES EMBARQUÉS**



**OBJECTIFS :**

- 1-Maîtriser la programmation en assembleur pour PIC ,la simulation et le debugging
- 2- Apprendre à gérer les temporisations et à les calculer en utilisant les timers ou des boucles simples ou imbriquées.
- 3-Bien assimiler le principe de gestion d'une interruption sur TMR0.

**EXERCICE .I :** Calcul du temps d'exécution

```
list p=16F84A
#include<p16f84a.inc>
__CONFIG __CP_OFF&_PWRTE_ON&_WDT_OFF&_XT_OSC

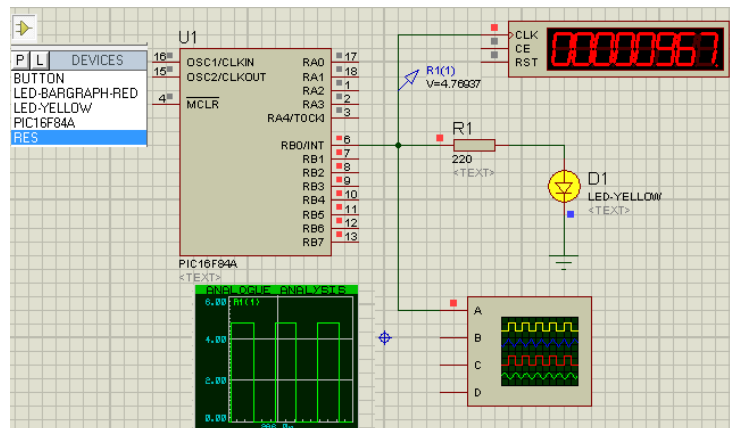
ORG 0
GOTO START
ORG 04
RETFIE

START: BSF 3,5
      CLRF TRISB
      BCF 3,5

ETQ:
  CLRF PORTB
  CALL ms
  COMF PORTB,1
  CALL TEMPO
  ETQ1 GOTO ETQ

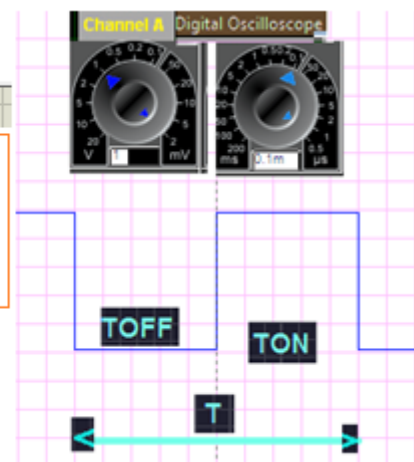
TEMPO MOV LW 255
      MOVWF 0x21
TT:   NOP
      NOP
      NOP
      DECF 0x21,1
      GOTO TT
      RETURN
      END
```

⇒  $T \approx ?$



**Travail à faire :**

- 1-Mesurer Ton et Toff utilisant l'oscilloscope.
- 2-Calculer le temps de la temporisation à la main.
- 3-vérifier que Ton=Toff=temps de la temporisation TEMPO.
- 4-Expliquer en qqs mots que fait le programme.



5-Remplacer la routine de temporisation par le code suivant :

```

TEMPO    MOVLW 255
          MOVWF 0x21
          MOVWF 0x22
TT:      NOP
          DECFSZ 0x21,1
          GOTO TT
          DECFSZ 0x22,1
          GOTO TT
          RETURN

```

Mesurer Ton et Toff du signal carré généré sur la broche RB0 et les comparer avec le temps de la TEMPO que vous calculez à la main.

6-Quelle est la valeur qu'il faut charger dans W pour avoir un signal carré de fréquence 10HZ.

7-Montrer en calculant à la main que le temps de la TEMPO suivante est de 1s approximativement.

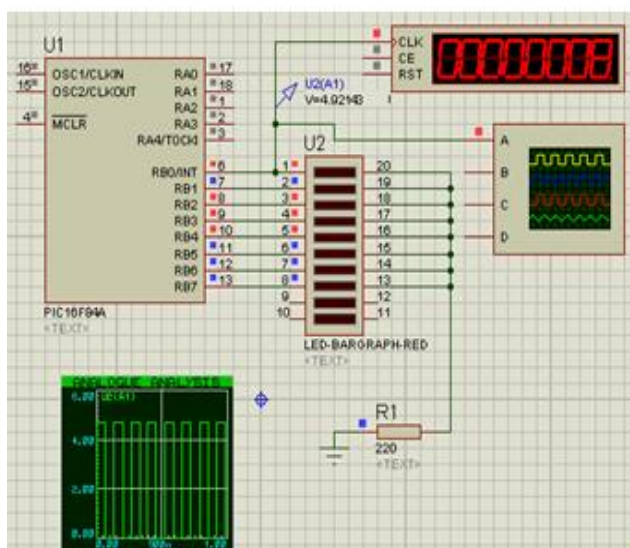
```

TEMPO    movlw 0xFF
            movwf 0x21    ; Fill the register.
            movlw 0xC
            movwf 0x20    ; Load 12 into count.
loop2      decfsz 0x20,1
            goto loop1
            goto exit
loop1      decfsz 0x21,1
            goto loop1
            goto loop2
exit       return

```

## EXERCICE .II : Utilisation du Timer0

Saisir le code **assembleur** suivant sur **bloc-notes** puis utiliser **Mpsasmwin.exe** pour obtenir le fichier **.hex** pour simuler sous **Proteus** le montage suivant :



```

list p=16F84A
#include<p16f84A.inc>
__CONFIG _CP_OFF&_PWRT_ON&_WDT_OFF&_XT_OSC

ORG 0
GOTO START
ORG 04
GOTO ISR
START BSF 3,5;***** Config*****
      CLRF TRISB
      CLRF OPTION_REG
      BSF OPTION_REG,0
      BSF OPTION_REG,1
      BSF OPTION_REG,2
      ;BCF OPTION_REG,3
      ;BCF OPTION_REG,5
      BCF 3,5;*****Retour bank0 *****
      MOVLW B'10100000'
      MOVWF INTCON;
      CLRF TMR0
HERE:  GOTO HERE      ;*****Ne fait rien,Juste attendre*****

ISR:   INCF PORTB,1 ;***** Routine asservissement intr **
      BCF INTCON,T0IF
      RETFIE
      END

```

- 1-Commenter ligne par ligne et Expliquer que fait le programme.
- 2-Mesurer Ton et Toff du signal carré sur RB0 puis vérifier par calcul .
- 3-Refaire le même travail avec le code suivant.

```

list p=16F84A
#include<p16f84A.inc>
__CONFIG _CP_OFF&_PWRTE_ON&_WDT_OFF&_XT_OSC

ORG 0
GOTO START
ORG 04
GOTO ISR
START: BSF 3,5 ;***** Config*****
      CLRFB TRISB
      CLRFB OPTION_REG
      BCF OPTION_REG,0
      BSF OPTION_REG,1
      BCF OPTION_REG,2
      BCF 3,5 ;*****Retour bank0 *****

      MOVLW B'10100000'
      MOVWF INTCON;

      CLRFB TMR0
HERE:  MOVFB 0X20,0
      MOVWF PORTB
      GOTO HERE ;*****Ne fait rien,juste attendre***:
ISR:   INCF 0X20,1 ;***** Routine asservissement intr ***:
      BCF INTCON,T0IF
      RETFIE
      END

```

#### **EXERCICE .II :** Jeu de lumière utilisant RRF et RLF

Saisir le code assembleur suivant sur bloc-notes puis utiliser Mpasmwin.exe pour obtenir le fichier .hex pour simuler sous Proteus le même montage vu précédemment :

```

list p=16F84A
#include<p16f84A.inc>
__CONFIG _CP_OFF&_PWRTE_ON&_WDT_OFF&_XT_OSC

ORG 0
GOTO START
ORG 04
RETFIE
START: BSF 3,5 ;***** Config*****
      CLRFB TRISB
      CLRFB OPTION_REG

      BCF 3,5 ;*****Retour bank0 *****

      BSF STATUS,C
      CLRFB PORTB
      MOVLW 8
      MOVWF 0x22
LOOPR: RRF PORTB,1
      CALL TEMP
      DECFSZ 0x22
      GOTO LOOPR
      MOVLW 8
      MOVWF 0x22
LOOPL: RLF PORTB,1
      CALL TEMP
      DECFSZ 0x22
      GOTO LOOPL
TEMP:  DECFSZ 0x20,1
      GOTO TEMP
      DECFSZ 0x21,1
      GOTO TEMP
      RETURN
      END

```

- 1-Commenter ligne par ligne et Expliquer que fait le programme.
- 2-Mesurer Ton et Toff du signal carré sur RB0 puis vérifier par calcul .
- 3- Visualiser les signaux sur les broches du port B utilisant l'oscilloscope ou analyseur graphique analogique.
- 4- Modifier le code pour réaliser un jeu de lumière avec plus d'option (vitesse, séquences,...etc).

### Rappel

Timer 0 is operated in 8-bit mode. The time for an interrupt is given by:

$$\text{Time} = (4 \times \text{clock period}) \times \text{Prescaler} \times (256 - \text{TMR0})$$

where Prescaler is the selected prescaler value, and TMR0 is the value loaded into timer register TMR0 to generate timer interrupts every Time period.

In our application the clock frequency is 4MHz, that is, clock period = 0.25μs, and Time = 5ms. Selecting a prescaler value of 32, the number to be loaded into TMR0 can be calculated as follows:

$$\text{TMR0} = 256 - \frac{\text{Time}}{4 * \text{clockperiod} * \text{prescaler}}$$

### Comparing values

### Rappel

To determine whether a given number is less than, greater than or equal to another number, it is necessary to subtract them and test the zero and carry bits generated by the ALU. If the result is negative, then the carry bit is zero. If the carry bit is 1, then the result is either positive or zero. If the result is zero, then the zero bit is 1. The carry and zero bits are bits 0 and 2 of the STATUS register respectively. The following code can be used:

```
movlw 0x3      ; Assume W has some value in it.
sublw 0x5      ; (k-W) into W.
btfss STATUS,0 ; Test the carry bit.
goto LT       ; carry=0, so k<W.
btfsc STATUS,2 ; carry=1, so k>W or k=W, so test Z.
goto equal    ; k=W.
goto GT       ; k>W.
```