



Commande par retour d'état à base d'observateur -CAS MIMO-

I / Calcul du retour d'état K

Ecrire un programme qui permet de :

- 1- Choisir le type de décomposition (en r (colonnes) ou en m (lignes))
- 2- Calculer les indices de commandabilité d'un système MIMO (d'ordre n et possédant m entrées) et d'afficher la matrice de commandabilité corrigée Q_c .
- 3- Calculer la commande par retour d'état (K) qui permet d'imposer n pôles désirés en BF.

II / Calcul de l'observateur L

Ecrire un programme qui permet (compléter le programme précédent) :

- 4- Calculer les indices d'observabilité du système (ayant p sorties)
- 5- Calculer l'observateur d'état (L) ayant n pôles désirée (en BF)
- 6- Vérifier l'imposition des pôles du système global (système + Observateur).